



Red Hat OpenShift Service on AWS 4

ストレージ

Red Hat OpenShift Service on AWS クラスターのストレージの設定

Red Hat OpenShift Service on AWS 4 ストレージ

Red Hat OpenShift Service on AWS クラスターのストレージの設定

法律上の通知

Copyright © 2024 Red Hat, Inc.

The text of and illustrations in this document are licensed by Red Hat under a Creative Commons Attribution–Share Alike 3.0 Unported license ("CC-BY-SA"). An explanation of CC-BY-SA is available at

<http://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/>

. In accordance with CC-BY-SA, if you distribute this document or an adaptation of it, you must provide the URL for the original version.

Red Hat, as the licensor of this document, waives the right to enforce, and agrees not to assert, Section 4d of CC-BY-SA to the fullest extent permitted by applicable law.

Red Hat, Red Hat Enterprise Linux, the Shadowman logo, the Red Hat logo, JBoss, OpenShift, Fedora, the Infinity logo, and RHCE are trademarks of Red Hat, Inc., registered in the United States and other countries.

Linux[®] is the registered trademark of Linus Torvalds in the United States and other countries.

Java[®] is a registered trademark of Oracle and/or its affiliates.

XFS[®] is a trademark of Silicon Graphics International Corp. or its subsidiaries in the United States and/or other countries.

MySQL[®] is a registered trademark of MySQL AB in the United States, the European Union and other countries.

Node.js[®] is an official trademark of Joyent. Red Hat is not formally related to or endorsed by the official Joyent Node.js open source or commercial project.

The OpenStack[®] Word Mark and OpenStack logo are either registered trademarks/service marks or trademarks/service marks of the OpenStack Foundation, in the United States and other countries and are used with the OpenStack Foundation's permission. We are not affiliated with, endorsed or sponsored by the OpenStack Foundation, or the OpenStack community.

All other trademarks are the property of their respective owners.

概要

本書では、Red Hat OpenShift Service on AWS (ROSA) クラスターへのストレージの設定について説明します。

目次

第1章 RED HAT OPENSIFT SERVICE ON AWS ストレージの概要	3
1.1. RED HAT OPENSIFT SERVICE ON AWS ストレージの共通用語集	3
1.2. ストレージタイプ	5
1.3. CONTAINER STORAGE INTERFACE (CSI)	5
1.4. 動的プロビジョニング	5
第2章 一時ストレージについて	6
2.1. 概要	6
2.2. 一時ストレージのタイプ	6
2.3. 一時ストレージ管理	6
2.4. 一時ストレージのモニタリング	8
第3章 永続ストレージについて	10
3.1. 永続ストレージの概要	10
3.2. ボリュームおよび要求のライフサイクル	10
3.3. 永続ボリューム	13
3.4. 永続ボリューム要求	16
3.5. ブロックボリュームのサポート	18
3.6. FSGROUP を使用した POD タイムアウトの削減	21
第4章 CONFIGURING PERSISTENT STORAGE	23
4.1. AWS ELASTIC BLOCK STORE を使用した永続ストレージ	23
第5章 CONTAINER STORAGE INTERFACE (CSI) の使用	27
5.1. CSI ボリュームの設定	27
5.2. デフォルトストレージクラスの管理	30
5.3. AWS ELASTIC BLOCK STORE CSI ドライバー OPERATOR	34
5.4. AWS ELASTIC FILE SERVICE CSI ドライバー OPERATOR の設定	35
第6章 汎用的な一時ボリューム	47
6.1. 概要	47
6.2. ライフサイクルおよび永続ボリューム要求	47
6.3. セキュリティー	48
6.4. 永続ボリューム要求の命名	48
6.5. 汎用一時ボリュームの作成	48
第7章 動的プロビジョニング	50
7.1. 動的プロビジョニングについて	50
7.2. 利用可能な動的プロビジョニングプラグイン	50
7.3. ストレージクラスの定義	50
7.4. デフォルトストレージクラスの変更	53

第1章 RED HAT OPENSIFT SERVICE ON AWS ストレージの概要

Red Hat OpenShift Service on AWS は、Amazon Elastic Block Store (Amazon EBS) および Amazon Elastic File System (Amazon EFS) ストレージをサポートします。Red Hat OpenShift Service on AWS クラスターでは、永続データと非永続データのコンテナストレージを管理できます。

1.1. RED HAT OPENSIFT SERVICE ON AWS ストレージの共通用語集

この用語集では、ストレージコンテンツで使用される一般的な用語を定義します。

アクセスモード

ボリュームアクセスモードは、ボリューム機能を表します。アクセスモードを使用して、永続ボリューム要求 (PVC) と永続ボリューム (PV) を一致させることができます。次に、アクセスモードの例を示します。

- ReadWriteOnce (RWO)
- ReadOnlyMany (ROX)
- ReadWriteMany (RWX)
- ReadWriteOncePod (RWOP)

設定マップ

設定マップは、設定データを Pod に注入する方法を提供します。タイプ **ConfigMap** のボリューム内の ConfigMap に格納されたデータを参照できます。Pod で実行しているアプリケーションは、このデータを使用できます。

Container Storage Interface (CSI)

異なるコンテナオーケストレーション (CO) システム間でコンテナストレージを管理するための API 仕様。

動的プロビジョニング

このフレームワークを使用すると、ストレージボリュームをオンデマンドで作成できるため、クラスター管理者が永続ストレージを事前にプロビジョニングする必要がなくなります。

一時ストレージ

Pod とコンテナは、その操作のために一時的なローカルストレージを必要とする場合があります。この一時ストレージは、個別の Pod の寿命より長くなることはなく、一時ストレージは Pod 間で共有することはできません。

fsGroup

fsGroup は、Pod のファイルシステムグループ ID を定義します。

hostPath

OpenShift Container Platform クラスター内の hostPath ボリュームは、ファイルまたはディレクトリをホストノードのファイルシステムから Pod にマウントします。

KMS キー

Key Management Service (KMS) は、さまざまなサービスで必要なレベルのデータ暗号化を実現するのに役立ちます。KMS キーを使用して、データの暗号化、復号化、および再暗号化を行うことができます。

ローカルボリューム

ローカルボリュームは、ディスク、パーティション、ディレクトリーなどのマウントされたローカルストレージデバイスを表します。

OpenShift Data Foundation

インハウスまたはハイブリッドクラウドのいずれの場合でもファイル、ブロック、およびオブジェクトストレージをサポートし、OpenShift Container Platform のすべてに対応する非依存永続ストレージのプロバイダーです。

永続ストレージ

Pod とコンテナは、その操作のために永続的なストレージを必要とする場合があります。Red Hat OpenShift Service on AWS は Kubernetes 永続ボリューム (PV) フレームワークを使用して、クラスター管理者がクラスターの永続ストレージのプロビジョニングを実行できるようにします。開発者は、基盤となるストレージインフラストラクチャーに関する特定の知識がなくても、PVC を使用して PV リソースを要求できます。

永続ボリューム (PV)

Red Hat OpenShift Service on AWS は Kubernetes 永続ボリューム (PV) フレームワークを使用して、クラスター管理者がクラスターの永続ストレージのプロビジョニングを実行できるようにします。開発者は、基盤となるストレージインフラストラクチャーに関する特定の知識がなくても、PVC を使用して PV リソースを要求できます。

Persistent Volume Claim (永続ボリューム要求、PVC)

PVC を使用して、PersistentVolume を Pod にマウントできます。クラウド環境の詳細を知らなくてもストレージにアクセスできます。

Pod

Red Hat OpenShift Service on AWS クラスターで実行されている、ボリュームや IP アドレスなどの共有リソースを持つ 1 つ以上のコンテナ。Pod は、定義、デプロイ、および管理される最小のコンピュータ単位です。

回収ポリシー

解放後のボリュームの処理方法をクラスターに指示するポリシー。ボリュームの回収ポリシーは、**Retain**、**Recycle** または **Delete** のいずれかにすることができます。

ロールベースアクセス制御 (RBAC)

ロールベースのアクセス制御 (RBAC) は、組織内の個々のユーザーのロールに基づいて、コンピューターまたはネットワークリソースへのアクセスを規制する方法です。

ステートレスアプリケーション

ステートレスアプリケーションは、あるセッションで生成されたクライアントデータを、そのクライアントとの次のセッションで使用するために保存しないアプリケーションプログラムです。

ステートフルアプリケーション

ステートフルアプリケーションは、データを永続ディスクストレージに保存するアプリケーションプログラムです。サーバー、クライアント、およびアプリケーションは、永続ディスクストレージを使用できます。Red Hat OpenShift Service on AWS で **Statefulset** オブジェクトを使用して一連の Pod のデプロイメントとスケールを管理し、これらの Pod の順序と一意性を保証できます。

静的プロビジョニング

クラスター管理者は、多数の PV を作成します。PV にはストレージの詳細が含まれます。PV は Kubernetes API に存在し、消費することができます。

ストレージ

Red Hat OpenShift Service on AWS は、オンプレミスプロバイダーとクラウドプロバイダーの両方で、多くのタイプのストレージをサポートします。Red Hat OpenShift Service on AWS クラスターでは、永続データと非永続データのコンテナストレージを管理できます。

ストレージクラス

ストレージクラスは、管理者が提供するストレージのクラスを説明する方法を提供します。さまざまなクラスが、サービスレベルの品質、バックアップポリシー、クラスター管理者によって決定された任意のポリシーにマップされる場合があります。

1.2. ストレージタイプ

Red Hat OpenShift Service on AWS ストレージは、一時ストレージと永続ストレージという2つのカテゴリーに大きく分類されます。

1.2.1. 一時ストレージ

Pod およびコンテナは性質上、一時的または遷移的であり、ステートレスアプリケーション用に設計されています。一時ストレージを使用すると、管理者および開発者は一部の操作についてローカルストレージをより適切に管理できるようになります。一時ストレージの概要、タイプ、および管理の詳細は、[一時ストレージについて](#) を参照してください。

1.2.2. 永続ストレージ

コンテナにデプロイされるステートフルアプリケーションには永続ストレージが必要です。Red Hat OpenShift Service on AWS は、永続ボリューム (PV) と呼ばれる事前にプロビジョニングされたストレージフレームワークを使用して、クラスター管理者が永続ストレージをプロビジョニングできるようにします。これらのボリューム内のデータは、個々の Pod のライフサイクルを超えて存在することができます。開発者は Persistent Volume Claim (永続ボリューム要求、PVC) を使用してストレージ要件を要求できます。永続ストレージの概要、設定、およびライフサイクルの詳細は、[永続ストレージについて](#) を参照してください。

1.3. CONTAINER STORAGE INTERFACE (CSI)

CSI は、異なるコンテナオーケストレーション (CO) システム間でコンテナストレージを管理するための API 仕様です。基礎となるストレージインフラストラクチャーについての特定の知識がなくても、コンテナネイティブ環境でストレージボリュームを管理できます。CSI により、使用しているストレージベンダーに関係なく、ストレージは異なるコンテナオーケストレーションシステム間で均一に機能します。CSI の詳細は、[Container Storage Interface \(CSI\) の使用](#) を参照してください。

1.4. 動的プロビジョニング

動的プロビジョニングにより、ストレージボリュームをオンデマンドで作成し、クラスター管理者がストレージを事前にプロビジョニングする必要をなくすることができます。動的プロビジョニングの詳細は、[動的プロビジョニング](#) を参照してください。

第2章 一時ストレージについて

2.1. 概要

永続ストレージに加え、Pod とコンテナは、操作に一時または短期的なローカルストレージを必要とする場合があります。この一時ストレージは、個別の Pod の寿命より長くなることはなく、一時ストレージは Pod 間で共有することはできません。

Pod は、スクラッチ領域、キャッシュ、ログに一時ローカルストレージを使用します。ローカルストレージのアカウントや分離がないことに関連する問題には、以下が含まれます。

- Pod が利用可能なローカルストレージの量を検出できない。
- Pod がローカルストレージを要求しても確実に割り当てられない可能性がある。
- ローカルストレージがベストエフォートのリソースである。
- Pod は他の Pod でローカルストレージ一杯になるとエビクトされる可能性があり、十分なストレージが回収されるまで新しい Pod は許可されない。

永続ボリュームとは異なり、エフェメラルストレージは構造化されておらず、スペースは、システム、コンテナランタイム、および Red Hat OpenShift Service on AWS による他の使用に加えて、ノードで実行されているすべての Pod 間で共有されます。一時ストレージフレームワークにより、Pod は短期的なローカルストレージのニーズを指定できます。また、Red Hat OpenShift Service on AWS が必要に応じて Pod をスケジュールし、ローカルストレージの過剰な使用からノードを保護することもできます。

一時ストレージフレームワークを使用すると、管理者および開発者はローカルストレージをより適切に管理できますが、I/O スループットやレイテンシーに直接影響はありません。

2.2. 一時ストレージのタイプ

一時ローカルストレージは常に、プライマリパーティションで利用できるようになっています。プライマリパーティションを作成する基本的な方法には、Root、ランタイムの2つがあります。

Root

このパーティションでは、kubelet の root ディレクトリー `/var/lib/kubelet/` (デフォルト) と `/var/log/` ディレクトリーを保持します。このパーティションは、ユーザーの Pod、OS、Kubernetes システムのデーモン間で共有できます。Pod は、**EmptyDir** ボリューム、コンテナログ、イメージ階層、コンテナの書き込み可能な階層を使用して、このパーティションを使用できます。Kubelet はこのパーティションの共有アクセスおよび分離を管理します。このパーティションは一時的なもので、アプリケーションは、このパーティションからディスク IOPS などのパフォーマンス SLA は期待できません。

ランタイム

これは、ランタイムがオーバーレイファイルシステムに使用可能なオプションのパーティションです。Red Hat OpenShift Service on AWS は、このパーティションへの分離とともに、共有アクセスを識別して提供しようとしています。コンテナイメージ階層と書き込み可能な階層は、ここに保存されます。ランタイムパーティションが存在すると、**root** パーティションにはイメージ階層もその他の書き込み可能階層も含まれません。

2.3. 一時ストレージ管理

クラスター管理者は、非終了状態のすべての Pod の一時ストレージに対して制限範囲や一時ストレージの要求数を定義するクォータを設定することで、プロジェクト内で一時ストレージを管理できます。

開発者は Pod およびコンテナのレベルで、このコンピュータリソースの要求および制限を設定することもできます。

要求と制限を指定することで、ローカルの一時ストレージを管理できます。Pod 内の各コンテナは、以下を指定できます。

- `spec.containers[].resources.limits.ephemeral-storage`
- `spec.containers[].resources.requests.ephemeral-storage`

2.3.1. 一時ストレージの制限と要求の単位

一時ストレージの制限と要求は、バイト単位で測定されます。ストレージは、E、P、T、G、M、k のいずれかの接尾辞を使用して、単純な整数または固定小数点数として表すことができます。Ei、Pi、Ti、Gi、Mi、Ki の 2 のべき乗も使用できます。

たとえば、128974848、129e6、129M、および 123Mi はすべてほぼ同じ値を表します。



重要

各バイト量の接尾辞では大文字と小文字が区別されます。必ず大文字と小文字を正しく使い分けてください。要求を 400 メガバイトに設定する場合は、"400M" のように、大文字の "M" を使用します。400 メビバイトを要求するには、大文字の "400Mi" を使用します。"400m" の一時ストレージを指定した場合、ストレージが 0.4 バイトしか要求されません。

2.3.2. 一時ストレージの要求と制限の例

次のサンプル設定ファイルは、2つのコンテナを持つ Pod を示しています。

- 各コンテナは、2GiB のローカル一時ストレージを要求します。
- 各コンテナには、4GiB のローカル一時ストレージの制限があります。
- Pod レベルでは、kubelet は、その Pod 内のすべてのコンテナの制限を合計することで、Pod 全体のストレージ制限を計算します。
 - この場合、Pod レベルでの合計ストレージ使用量は、すべてのコンテナからのディスク使用量と Pod の `emptyDir` ボリュームの合計になります。
 - したがって、Pod には 4GiB のローカル一時ストレージの要求と、8GiB のローカル一時ストレージの制限があります。

クォータと制限を含む一時ストレージ設定の例

```
apiVersion: v1
kind: Pod
metadata:
  name: frontend
spec:
  containers:
  - name: app
    image: images.my-company.example/app:v4
    resources:
      requests:
```

```

ephemeral-storage: "2Gi" ❶
limits:
  ephemeral-storage: "4Gi" ❷
volumeMounts:
- name: ephemeral
  mountPath: "/tmp"
- name: log-aggregator
image: images.my-company.example/log-aggregator:v6
resources:
  requests:
    ephemeral-storage: "2Gi"
  limits:
    ephemeral-storage: "4Gi"
volumeMounts:
- name: ephemeral
  mountPath: "/tmp"
volumes:
- name: ephemeral
  emptyDir: {}

```

- ❶ ローカル一時ストレージに対するコンテナの要求。
- ❷ ローカル一時ストレージに対するコンテナの制限。

2.3.3. Pod のスケジューリングとエビクションに影響する一時ストレージ設定

Pod 仕様の設定は、スケジューラーが Pod のスケジュールを決定する方法と、kubelet が Pod を削除するタイミングの両方に影響します。

- まず、スケジューラーは、スケジュールされたコンテナのリソース要求の合計がノードの容量よりも少ないことを確認します。この場合は、ノードの利用可能な一時ストレージ (割り当て可能なリソース) が 4 GiB を超える場合にのみ、Pod をノードに割り当てることができます。
- 次に、最初のコンテナによってリソース制限が設定されるため、kubelet エビクションマネージャーがこのコンテナのディスク使用量をコンテナレベルで測定し、コンテナのストレージ使用量がその制限 (4 GiB) を超えた場合に Pod をエビクトします。kubelet エビクションマネージャーは、合計使用量が全体の Pod ストレージ制限 (8 GiB) を超えた場合にも、Pod にエビクションのマークを付けます。

2.4. 一時ストレージのモニタリング

`/bin/df` をツールとして使用し、一時コンテナデータが置かれているボリューム (`/var/lib/kubelet` および `/var/lib/containers`) の一時ストレージの使用を監視できます。`/var/lib/kubelet` のみが使用できる領域は、クラスター管理者によって `/var/lib/containers` が別のディスクに置かれる場合に `df` コマンドを使用すると表示されます。

`/var/lib` での使用済みおよび利用可能な領域の人間が判読できる値を表示するには、以下のコマンドを実行します。

```
$ df -h /var/lib
```

この出力には、`/var/lib` での一時ストレージの使用状況が表示されます。

出力例

Filesystem	Size	Used	Avail	Use%	Mounted on
/dev/disk/by-partuuid/4cd1448a-01	69G	32G	34G	49%	/

第3章 永続ストレージについて

3.1. 永続ストレージの概要

ストレージの管理は、コンピュータリソースの管理とは異なります。Red Hat OpenShift Service on AWS は Kubernetes 永続ボリューム (PV) フレームワークを使用して、クラスター管理者がクラスターの永続ストレージのプロビジョニングを実行できるようにします。開発者は、永続ボリューム要求 (PVC) を使用すると、基礎となるストレージインフラストラクチャーについての特定の知識がなくても PV リソースを要求することができます。

PVC はプロジェクトに固有のもので、開発者が PV を使用する手段として作成し、使用します。PV リソース自体の範囲はいずれの単一プロジェクトにも設定されず、それらは Red Hat OpenShift Service on AWS クラスター全体で共有でき、すべてのプロジェクトから要求できます。PV が PVC にバインドされた後は、その PV を追加の PVC にバインドすることはできません。これにはバインドされた PV を単一の namespace (バインディングプロジェクトの namespace) にスコープ設定する作用があります。

PV は、クラスター管理者によって静的にプロビジョニングされているか、**StorageClass** オブジェクトを使用して動的にプロビジョニングされているクラスター内の既存ストレージの一部を表す、**PersistentVolume** API オブジェクトで定義されます。これは、ノードがクラスターリソースであるのと同様にクラスター内のリソースです。

PV は **Volumes** などのボリュームプラグインですが、PV を使用する個々の Pod から独立したライフサイクルを持ちます。PV オブジェクトは、NFS、iSCSI、またはクラウドプロバイダー固有のストレージシステムのいずれの場合でも、ストレージの実装の詳細をキャプチャーします。



重要

インフラストラクチャーにおけるストレージの高可用性は、基礎となるストレージのプロバイダーに委ねられています。

PVC は、開発者によるストレージの要求を表す **PersistentVolumeClaim** API オブジェクトによって定義されます。これは Pod がノードリソースを消費する点で Pod に似ており、PVC は PV リソースを消費します。たとえば、Pod は特定のレベルのリソース (CPU およびメモリーなど) を要求し、PVC は特定のストレージ容量およびアクセスモードを要求できます。たとえば、それらは読み取り/書き込みで 1 回、読み取り専用で複数回マウントできます。

3.2. ボリュームおよび要求のライフサイクル

PV はクラスターのリソースです。PVC はそれらのリソースの要求であり、リソースに対する要求チェックとして機能します。PV と PVC 間の相互作用には以下のライフサイクルが設定されます。

3.2.1. ストレージのプロビジョニング

PVC で定義される開発者からの要求に対応し、クラスター管理者はストレージおよび一致する PV をプロビジョニングする 1 つ以上の動的プロビジョナーを設定します。

3.2.2. 要求のバインド

PVC の作成時に、ストレージの特定容量の要求、必要なアクセスモードの指定のほか、ストレージクラスを作成してストレージの記述や分類を行います。マスターのコントロールループは新規 PVC の有無を監視し、新規 PVC を適切な PV にバインドします。適切な PV がない場合は、ストレージクラスのプロビジョナーが PV を作成します。

すべての PV のサイズが PVC サイズを超える可能性があります。これは、手動でプロビジョニングされる PV にとくに当てはまります。超過を最小限にするために、Red Hat OpenShift Service on AWS は他のすべての条件に一致する最小の PV にバインドします。

要求は、一致するボリュームが存在しないか、ストレージクラスを提供するいずれの利用可能なプロビジョナーで作成されない場合には、無期限でバインドされないままになります。要求は、一致するボリュームが利用可能になるとバインドされます。たとえば、多数の手動でプロビジョニングされた 50Gi ボリュームを持つクラスターは 100Gi を要求する PVC に一致しません。PVC は 100Gi PV がクラスターに追加されるとバインドされます。

3.2.3. Pod および要求した PV の使用

Pod は要求をボリュームとして使用します。クラスターは要求を検査して、バインドされたボリュームを検索し、Pod にそのボリュームをマウントします。複数のアクセスモードをサポートするボリュームの場合は、要求を Pod のボリュームとして使用する際に適用するモードを指定する必要があります。

要求が存在し、その要求がバインドされている場合は、バインドされた PV を必要な期間保持できます。Pod のスケジュールおよび要求された PV のアクセスは、**persistentVolumeClaim** を Pod のボリュームブロックに組み込んで実行できます。



注記

ファイル数が多い永続ボリュームを Pod に割り当てる場合、それらの Pod は失敗するか、起動に時間がかかる場合があります。詳細は、[When using Persistent Volumes with high file counts in OpenShift, why do pods fail to start or take an excessive amount of time to achieve "Ready" state?](#) を参照してください。

3.2.4. 永続ボリュームの解放

ボリュームの処理が終了したら、API から PVC オブジェクトを削除できます。これにより、リソースを回収できるようになります。ボリュームは要求の削除時に解放 (リリース) されたものとみなされますが、別の要求で利用できる状態にはなりません。以前の要求側に関連するデータはボリューム上に残るため、ポリシーに基づいて処理される必要があります。

3.2.5. 永続ボリュームの回収ポリシー

永続ボリュームの回収ポリシーは、クラスターに対してリリース後のボリュームの処理方法について指示します。ボリュームの回収ポリシーは、**Retain**、**Recycle** または **Delete** のいずれかにすることができます。

- **Retain** 回収ポリシーは、サポートするボリュームプラグインのリソースの手動による回収を許可します。
- **Recycle** 回収ポリシーは、ボリュームがその要求からリリースされると、バインドされていない永続ボリュームのプールにボリュームをリサイクルします。



重要

Recycle 回収ポリシーは Red Hat OpenShift Service on AWS 4 では非推奨となっています。動的プロビジョニングは、同等またはそれ以上の機能で推奨されます。

- **Delete** 回収ポリシーは、Red Hat OpenShift Service on AWS の **PersistentVolume** オブジェクトと、Amazon Elastic Block Store (Amazon EBS) または VMware vSphere などの外部インフラストラクチャーの関連するストレージセットの両方を削除します。



注記

動的にプロビジョニングされたボリュームは常に削除されます。

3.2.6. 永続ボリュームの手動回収

永続ボリューム要求 (PVC) が削除されても、永続ボリューム (PV) は依然として存在し、released (リリース済み) とみなされます。ただし、PV は、直前の要求側のデータがボリューム上に残るため、別の要求には利用できません。

手順

クラスター管理者として PV を手動で回収するには、以下を実行します。

1. PV を削除します。

```
$ oc delete pv <pv-name>
```

Amazon Elastic Block Store (Amazon EBS) ボリュームなどの外部インフラストラクチャー内の関連ストレージ資産は、PV が削除された後も引き続き存在します。

2. 関連するストレージセットのデータをクリーンアップします。
3. 関連するストレージセットを削除します。または、同じストレージセットを再利用するには、ストレージセットの定義で新規 PV を作成します。

回収される PV が別の PVC で使用できるようになります。

3.2.7. 永続ボリュームの回収ポリシーの変更

永続ボリュームの回収ポリシーを変更するには、以下を実行します。

1. クラスターの永続ボリュームをリスト表示します。

```
$ oc get pv
```

出力例

NAME	CAPACITY	ACCESSMODES	RECLAIMPOLICY	STATUS
CLAIM	STORAGECLASS	REASON	AGE	
pvc-b6efd8da-b7b5-11e6-9d58-0ed433a7dd94	4Gi	RWO	Delete	Bound
default/claim1	manual	10s		
pvc-b95650f8-b7b5-11e6-9d58-0ed433a7dd94	4Gi	RWO	Delete	Bound
default/claim2	manual	6s		
pvc-bb3ca71d-b7b5-11e6-9d58-0ed433a7dd94	4Gi	RWO	Delete	Bound
default/claim3	manual	3s		

2. 永続ボリュームの1つを選択し、その回収ポリシーを変更します。

```
$ oc patch pv <your-pv-name> -p '{"spec":{"persistentVolumeReclaimPolicy":"Retain"}}'
```

3. 選択した永続ボリュームに正しいポリシーがあることを確認します。

```
$ oc get pv
```

出力例

NAME	CAPACITY	ACCESSMODES	RECLAIMPOLICY	STATUS
CLAIM	STORAGECLASS	REASON	AGE	
pvc-b6efd8da-b7b5-11e6-9d58-0ed433a7dd94	4Gi	RWO	Delete	Bound
default/claim1	manual	10s		
pvc-b95650f8-b7b5-11e6-9d58-0ed433a7dd94	4Gi	RWO	Delete	Bound
default/claim2	manual	6s		
pvc-bb3ca71d-b7b5-11e6-9d58-0ed433a7dd94	4Gi	RWO	Retain	Bound
default/claim3	manual	3s		

上記の出力では、要求 **default/claim3** にバインドされたボリュームに **Retain** 回収ポリシーが含まれるようになりました。ユーザーが要求 **default/claim3** を削除しても、ボリュームは自動的に削除されません。

3.3. 永続ボリューム

各 PV には、以下の例のように、ボリュームの仕様およびステータスである **spec** および **status** が含まれます。

PersistentVolume オブジェクト定義の例

```
apiVersion: v1
kind: PersistentVolume
metadata:
  name: pv0001 ❶
spec:
  capacity:
    storage: 5Gi ❷
  accessModes:
    - ReadWriteOnce ❸
  persistentVolumeReclaimPolicy: Retain ❹
  ...
status:
  ...
```

- ❶ 永続ボリュームの名前。
- ❷ ボリュームに利用できるストレージの量。
- ❸ 読み取り書き込みおよびマウントパーミッションを定義するアクセスモード。
- ❹ リソースのリリース後にそれらのリソースがどのように処理されるかを示す回収ポリシー。

3.3.1. PV の種類

Red Hat OpenShift Service on AWS (ROSA) は、次の永続ボリュームストレージオプションをサポートしています。

- AWS Elastic Block Store (EBS)
- AWS Elastic File Store (EFS)

ROSA は、他のストレージベンダーの Kubernetes Container Storage Interface (CSI) 互換ボリュームプロビジョナーと連携して機能します。ROSA の CSI ドライバーについて、詳細は [CSI ボリュームの設定](#) を参照してください

3.3.2. 容量

通常、永続ボリューム (PV) には特定のストレージ容量があります。これは PV の **capacity** 属性を使用して設定されます。

現時点で、ストレージ容量は設定または要求できる唯一のリソースです。今後は属性として IOPS、スループットなどが含まれる可能性があります。

3.3.3. アクセスモード

永続ボリュームは、リソースプロバイダーでサポートされるすべての方法でホストにマウントできます。プロバイダーには各種の機能があり、それぞれの PV のアクセスモードは特定のボリュームでサポートされる特定のモードに設定されます。たとえば、NFS は複数の読み取り/書き込みクライアントをサポートしますが、特定の NFS PV は読み取り専用としてサーバー上でエクスポートされる可能性があります。それぞれの PV は、その特定の PV の機能について記述するアクセスモードの独自のセットを取得します。

要求は、同様のアクセスモードのボリュームに一致します。一致する条件はアクセスモードとサイズの 2 つの条件のみです。要求のアクセスモードは要求 (request) を表します。そのため、より多くのアクセスを付与することはできますが、アクセスを少なくすることはできません。たとえば、要求により RWO が要求されるものの、利用できる唯一のボリュームが NFS PV (RWO+ROX+RWX) の場合に、要求は RWO をサポートする NFS に一致します。

直接的なマッチングが常に最初に試行されます。ボリュームのモードは、要求モードと一致するか、要求した内容以上のものを含む必要があります。サイズは予想されるものより多いか、これと同等である必要があります。2 つのタイプのボリューム (NFS および iSCSI など) のどちらにも同じセットのアクセスモードがある場合、それらのいずれかがそれらのモードを持つ要求に一致する可能性があります。ボリュームのタイプ間で順序付けすることはできず、タイプを選択することはできません。

同じモードのボリュームはすべて分類され、サイズ別 (一番小さいものから一番大きいもの順) に分類されます。バインダーは一致するモードのグループを取得し、1 つのサイズが一致するまでそれぞれを (サイズの順序で) 繰り返し処理します。



重要

ボリュームアクセスモードは、ボリューム機能を表します。それらは施行されている制約ではありません。ストレージプロバイダーはリソースの無効な使用から生じるランタイムエラーに対応します。プロバイダーのエラーは、マウントエラーとしてランタイム時に表示されます。

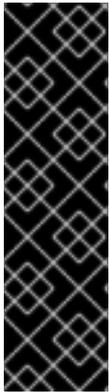
以下の表では、アクセスモードをまとめています。

表3.1 アクセスモード

アクセスモード	CLI の省略形	説明
ReadWriteOnce	RWO	ボリュームはシングルノードで読み取り/書き込みとしてマウントできます。

アクセスモード	CLIの省略形	説明
ReadWriteOncePod ^[1]	RWOP	ボリュームは、1つのノード上の1つのPodによって読み取り/書き込みとしてマウントできます。

1. 永続ボリュームの ReadWriteOncePod アクセスモードはテクノロジープレビュー機能です。



重要

永続ボリュームの ReadWriteOncePod アクセスモードは、テクノロジープレビューのみの機能です。テクノロジープレビュー機能は、Red Hat 製品サポートのサービスレベルアグリーメント (SLA) の対象外であり、機能的に完全ではない場合があります。Red Hat は、実稼働環境でこれらを使用することを推奨していません。テクノロジープレビュー機能は、最新の製品機能をいち早く提供して、開発段階で機能のテストを行いフィードバックを提供していただくことを目的としています。

Red Hat のテクノロジープレビュー機能のサポート範囲に関する詳細は、[テクノロジープレビュー機能のサポート範囲](#) を参照してください。

表3.2 永続ボリュームでサポートされるアクセスモード

ボリュームプラグイン	ReadWriteOnce ^[1]	ReadWriteOncePod ^[2]	ReadOnlyMany	ReadWriteMany
AWS EBS ^[3]	■	■	-	-
AWS EFS	■	■	■	■

1. ReadWriteOnce (RWO) ボリュームは複数のノードにマウントできません。ノードに障害が発生すると、システムは、すでに障害が発生しているノードに割り当てられているため、割り当てられた RWO ボリュームを新規ノードにマウントすることはできません。複数割り当てのエラーメッセージが表示される場合には、シャットダウンまたはクラッシュしたノードで Pod を強制的に削除し、動的永続ボリュームの割り当て時などの重要なワークロードでのデータ損失を回避します。
2. ReadWriteOncePod はテクノロジープレビュー機能です。
3. AWS EBS に依存する Pod の再作成デプロイメントストラテジーを使用します。
4. RAW ブロックボリュームのみが、ファイバーチャネルおよび iSCSI の ReadWriteMany (RWX) アクセスモードをサポートします。詳細は、[ブロックボリュームのサポート](#) を参照してください。

3.3.4. フェーズ

ボリュームは以下のフェーズのいずれかにあります。

表3.3 ボリュームのフェーズ

フェーズ	説明
Available	まだ要求にバインドされていない空きリソースです。
Bound	ボリュームが要求にバインドされています。
Released	要求が削除されていますが、リソースがまだクラスターにより回収されていません。
Failed	ボリュームが自動回収に失敗しています。

以下のコマンドを実行して、PV にバインドされている PVC の名前を表示できます。

```
$ oc get pv <pv-claim>
```

3.3.4.1. マウントオプション

属性 **mountOptions** を使用して PV のマウント中にマウントオプションを指定できます。

以下に例を示します。

マウントオプションの例

```
apiVersion: v1
kind: PersistentVolume
metadata:
  name: pv0001
spec:
  capacity:
    storage: 1Gi
  accessModes:
    - ReadWriteOnce
  mountOptions: ①
    - nfsvers=4.1
  nfs:
    path: /tmp
    server: 172.17.0.2
  persistentVolumeReclaimPolicy: Retain
  claimRef:
    name: claim1
    namespace: default
```

① 指定のマウントオプションは、PV がディスクにマウントされている時に使用されます。

以下の PV タイプがマウントオプションをサポートします。

- AWS Elastic Block Store (EBS)

3.4. 永続ボリューム要求

各 **PersistentVolumeClaim** オブジェクトには、永続ボリューム要求 (PVC) の仕様およびステータスである **spec** および **status** が含まれます。以下が例になります。

PersistentVolumeClaim オブジェクト定義の例

```
kind: PersistentVolumeClaim
apiVersion: v1
metadata:
  name: myclaim ❶
spec:
  accessModes:
    - ReadWriteOnce ❷
  resources:
    requests:
      storage: 8Gi ❸
  storageClassName: gold ❹
status:
  ...
```

- ❶ PVC の名前。
- ❷ 読み取り書き込みおよびマウントパーミッションを定義するアクセスモード。
- ❸ PVC に利用できるストレージの量。
- ❹ 要求で必要になる **StorageClass** の名前。

3.4.1. ストレージクラス

要求は、ストレージクラスの名前を **storageClassName** 属性に指定して特定のストレージクラスをオプションでリクエストできます。リクエストされたクラスの PV、つまり PVC と同じ **storageClassName** を持つ PV のみが PVC にバインドされます。クラスター管理者は1つ以上のストレージクラスを提供するように動的プロビジョナーを設定できます。クラスター管理者は、PVC の仕様に一致する PV をオンデマンドで作成できます。



重要

Cluster Storage Operator は、デフォルトのストレージクラスをインストールします。このストレージクラスは Operator によって所有され、制御されます。アノテーションとラベルを定義するほかは、これを削除したり、変更したりすることはできません。異なる動作が必要な場合は、カスタムストレージクラスを定義する必要があります。

クラスター管理者は、すべての PVC にデフォルトストレージクラスを設定することもできます。デフォルトのストレージクラスが設定されると、PVC は "" に設定された **StorageClass** または **storageClassName** アノテーションがストレージクラスなしの PV にバインドされるように明示的に要求する必要があります。



注記

複数のストレージクラスがデフォルトとしてマークされている場合、PVC は **storageClassName** が明示的に指定されている場合にのみ作成できます。そのため、1つのストレージクラスのみをデフォルトとして設定する必要があります。

3.4.2. アクセスモード

要求は、特定のアクセスモードのストレージを要求する際にボリュームと同じ規則を使用します。

3.4.3. リソース

要求は、Pod の場合のようにリソースの特定の数量を要求できます。今回の例では、ストレージに対する要求です。同じリソースモデルがボリュームと要求の両方に適用されます。

3.4.4. ボリュームとしての要求

Pod は要求をボリュームとして使用することでストレージにアクセスします。この要求を使用して、Pod と同じ namespace 内に要求を共存させる必要があります。クラスターは Pod の namespace で要求を見つけ、これを使用して要求をサポートする **PersistentVolume** を取得します。以下のように、ボリュームはホストにマウントされ、Pod に組み込まれます。

ホストおよび Pod のサンプルへのボリュームのマウント

```
kind: Pod
apiVersion: v1
metadata:
  name: mypod
spec:
  containers:
    - name: myfrontend
      image: dockerfile/nginx
      volumeMounts:
        - mountPath: "/var/www/html" ❶
          name: mypd ❷
  volumes:
    - name: mypd
      persistentVolumeClaim:
        claimName: myclaim ❸
```

- ❶ Pod 内にボリュームをマウントするためのパス
- ❷ マウントするボリュームの名前。コンテナのルート (/) や、ホストとコンテナで同じパスにはマウントしないでください。これは、コンテナに十分な特権が付与されている場合、ホストシステムを破壊する可能性があります (例: ホストの `/dev/pts` ファイル)。ホストをマウントするには、`/host` を使用するのが安全です。
- ❸ 使用する同じ namespace にある PVC の名前

3.5. ブロックボリュームのサポート

Red Hat OpenShift Service on AWS は raw ブロックボリュームを静的にプロビジョニングできます。これらのボリュームにはファイルシステムがなく、ディスクに直接書き込むアプリケーションや、独自のストレージサービスを実装するアプリケーションにはパフォーマンス上の利点があります。

raw ブロックボリュームは、PV および PVC 仕様で **volumeMode: Block** を指定してプロビジョニングされます。



重要

raw ブロックボリュームを使用する Pod は、特権付きコンテナを許可するように設定する必要があります。

以下の表は、ブロックボリュームをサポートするボリュームプラグインを表示しています。

表3.4 ブロックボリュームのサポート

ボリュームプラグイン	手動のプロビジョニング	動的なプロビジョニング	フルサポート
Amazon Elastic Block Store (Amazon EBS)	■	■	■
Amazon Elastic File Storage (Amazon EFS)			

3.5.1. ブロックボリュームの例

PV の例

```
apiVersion: v1
kind: PersistentVolume
metadata:
  name: block-pv
spec:
  capacity:
    storage: 10Gi
  accessModes:
    - ReadWriteOnce
  volumeMode: Block 1
  persistentVolumeReclaimPolicy: Retain
  fc:
    targetWWNs: ["50060e801049cfd1"]
    lun: 0
    readOnly: false
```

1 **volumeMode** を **Block** に設定して、この PV が raw ブロックボリュームであることを示します。

PVC の例

```
apiVersion: v1
kind: PersistentVolumeClaim
metadata:
  name: block-pvc
spec:
  accessModes:
    - ReadWriteOnce
  volumeMode: Block 1
  resources:
    requests:
      storage: 10Gi
```

- 1 **volumeMode** を **Block** に設定して、raw ブロック PVC が要求されていることを示します。

Pod 仕様の例

```

apiVersion: v1
kind: Pod
metadata:
  name: pod-with-block-volume
spec:
  containers:
    - name: fc-container
      image: fedora:26
      command: ["/bin/sh", "-c"]
      args: [ "tail -f /dev/null" ]
      volumeDevices: ①
        - name: data
          devicePath: /dev/xvda ②
  volumes:
    - name: data
      persistentVolumeClaim:
        claimName: block-pvc ③

```

- ① **volumeMounts** ではなく **volumeDevices** がブロックデバイスに使用されます。**PersistentVolumeClaim** ソースのみを raw ブロックボリュームと共に使用できます。
- ② **mountPath** ではなく **devicePath** が raw ブロックがシステムにマップされる物理デバイスへのパスを表します。
- ③ ボリュームソースのタイプは **persistentVolumeClaim** であり、予想通りに PVC の名前に一致する必要があります。

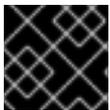
表3.5 **volumeMode** の許容値

値	デフォルト
Filesystem	はい
Block	いいえ

表3.6 ブロックボリュームのバインディングシナリオ

PV volumeMode	PVC volumeMode	バインディングの結果
Filesystem	Filesystem	バインド
Unspecified	Unspecified	バインド
Filesystem	Unspecified	バインド

PV volumeMode	PVC volumeMode	バインディングの結果
Unspecified	Filesystem	バインド
Block	Block	バインド
Unspecified	Block	バインドなし
Block	Unspecified	バインドなし
Filesystem	Block	バインドなし
Block	Filesystem	バインドなし



重要

値を指定しないと、**Filesystem** のデフォルト値が指定されます。

3.6. FSGROUP を使用した POD タイムアウトの削減

ストレージボリュームに多数のファイル (~1,000,000 以上) が含まれる場合は、Pod のタイムアウトが生じる可能性があります。

これは、デフォルトで、Red Hat OpenShift Service on AWS が各ボリュームのコンテンツの所有権と権限を再帰的に変更して、そのボリュームがマウントされたときに Pod の **securityContext** で指定された **fsGroup** に一致させるために発生する可能性があります。大規模なボリュームでは、所有者とパーミッションの確認と変更には時間がかかり、Pod の起動が遅くなる場合があります。**securityContext** 内の **fsGroupChangePolicy** フィールドを使用して、Red Hat OpenShift Service on AWS がボリュームの所有権と権限をチェックおよび管理する方法を制御できます。

fsGroupChangePolicy は、Pod 内で公開される前にボリュームの所有者およびパーミッションを変更する動作を定義します。このフィールドは、**fsGroup** で制御される所有者およびパーミッションをサポートするボリュームタイプにのみ適用されます。このフィールドには、以下の2つの値を指定できます。

- **OnRootMismatch**: ルートディレクトリーのパーミッションと所有者が、ボリュームの予想されるパーミッションと一致しない場合にのみ、パーミッションと所有者を変更します。これにより、ボリュームの所有者とパーミッションを変更するのに必要な時間を短縮でき、Pod のタイムアウトを減らすことができます。
- **Always**: ボリュームのマウント時に、常にボリュームのパーミッションと所有者を変更します。

fsGroupChangePolicy の例

```
securityContext:
  runAsUser: 1000
  runAsGroup: 3000
```

fsGroup: 2000

fsGroupChangePolicy: "OnRootMismatch" **1**

...

- 1 OnRootMismatch** は、再帰的なパーミッション変更をスキップさせるため、Pod のタイムアウトの問題を回避するのに役立ちます。



注記

fsGroupChangePolicyfield は、secret、configMap、および emptydir などの一時ボリュームタイプには影響を及ぼしません。

第4章 CONFIGURING PERSISTENT STORAGE

4.1. AWS ELASTIC BLOCK STORE を使用した永続ストレージ

Red Hat OpenShift Service on AWS クラスターは、Amazon Elastic Block Store (Amazon EBS) ポリウムを使用する 4 つのストレージクラスで事前に構築されています。これらのストレージクラスはすぐに使用でき、Kubernetes と AWS にある程度精通していることを前提としています。

以下は、事前構築済みの 4 つのストレージクラスです。

名前	プロビジョナー
gp2	kubernetes.io/aws-ebs
gp2-csi	ebs.csi.aws.com
gp3 (デフォルト)	kubernetes.io/aws-ebs
gp3-csi	ebs.csi.aws.com

gp3 ストレージクラスがデフォルトとして設定されています。ただし、任意のストレージクラスをデフォルトのストレージクラスとして選択できます。

Kubernetes 永続ボリュームフレームワークは、管理者がクラスターのプロビジョニングを永続ストレージを使用して実行できるようにし、ユーザーが基礎となるインフラストラクチャーの知識がなくてもこれらのリソースを要求できるようにします。Amazon EBS ポリウムを動的にプロビジョニングできます。永続ボリュームは単一のプロジェクトまたは namespace にバインドされていません。Red Hat OpenShift Service on AWS クラスター全体で共有できます。Persistent volume claim (PVC) はプロジェクトまたは namespace に固有のもので、ユーザーによって要求されます。KMS キーを定義して、AWS のコンテナ永続ボリュームを暗号化できます。デフォルトでは、Red Hat OpenShift Service on AWS バージョン 4.10 以降を使用して新しく作成されたクラスターは、gp3 ストレージと [AWS EBS CSI ドライバー](#) を使用します。



重要

インフラストラクチャーにおけるストレージの高可用性は、基礎となるストレージのプロバイダーに委ねられています。

4.1.1. EBS ストレージクラスの作成

ストレージクラスを使用すると、ストレージのレベルや使用状況を区別し、記述することができます。ストレージクラスを定義することにより、ユーザーは動的にプロビジョニングされた永続ボリュームを取得できます。

4.1.2. 永続ボリューム要求 (PVC) の作成

前提条件

ストレージは、Red Hat OpenShift Service on AWS でボリュームとしてマウントする前に、基盤となるインフラストラクチャーに存在する必要があります。

手順

1. Red Hat OpenShift Service on AWS コンソールで、**Storage → Persistent Volume Claims** をクリックします。
2. 永続ボリューム要求の概要で、**Create Persistent Volume Claim** をクリックします。
3. 表示されるページで必要なオプションを定義します。
 - a. ドロップダウンメニューから以前に作成したストレージクラスを選択します。
 - b. ストレージ要求の一意の名前を入力します。
 - c. アクセスモードを選択します。この選択により、ストレージクレームの読み取りおよび書き込みアクセスが決定されます。
 - d. ストレージ要求のサイズを定義します。
4. **Create** をクリックして永続ボリューム要求 (PVC) を作成し、永続ボリュームを生成します。

4.1.3. ボリュームのフォーマット

Red Hat OpenShift Service on AWS はボリュームをマウントしてコンテナに渡す前に、永続ボリューム定義の **fsType** パラメーターで指定されたファイルシステムがボリュームに含まれていることを確認します。デバイスが指定されたファイルシステムでフォーマットされていない場合、デバイスのデータはすべて消去され、デバイスはそのファイルシステムで自動的にフォーマットされます。

この検証により、フォーマットされていない AWS ボリュームを永続ボリュームとして使用できるようになります。これは、Red Hat OpenShift Service on AWS が最初に使用する前にフォーマットするためです。

4.1.4. ノード上の EBS ボリュームの最大数

デフォルトでは、Red Hat OpenShift Service on AWS は、1つのノードにアタッチされた最大 39 個の EBS ボリュームをサポートします。この制限は、[AWS ボリュームの制限](#) に合致します。ボリュームの制限は、インスタンスのタイプによって異なります。



重要

クラスター管理者は、In-tree または Container Storage Interface (CSI) ボリュームのいずれかと、それぞれのストレージクラスを使用する必要がありますが、ボリュームの両方のタイプを同時に使用することはできません。割り当てられている EBS ボリュームの最大数は、in-tree および CSI ボリュームについて別々にカウントされるため、各タイプの EBS ボリュームを最大 39 個使用できます。

in-tree ボリュームプラグインでは不可能な追加のストレージオプション (ボリュームスナップショットなど) へのアクセスに関する詳細は、[AWS Elastic Block Store CSI ドライバー Operator](#) を参照してください。

4.1.5. KMS キーを使用した AWS 上のコンテナ永続ボリュームの暗号化

AWS でコンテナ永続ボリュームを暗号化するための KMS キーを定義すると、AWS へのデプロイ時に明示的なコンプライアンスおよびセキュリティのガイドラインがある場合に役立ちます。

前提条件

- 基盤となるインフラストラクチャーには、ストレージが含まれている必要があります。
- AWS で顧客 KMS キーを作成する必要があります。

手順

1. ストレージクラスを作成します。

```
$ cat << EOF | oc create -f -
apiVersion: storage.k8s.io/v1
kind: StorageClass
metadata:
  name: <storage-class-name> ❶
parameters:
  fsType: ext4 ❷
  encrypted: "true"
  kmsKeyId: keyvalue ❸
provisioner: ebs.csi.aws.com
reclaimPolicy: Delete
volumeBindingMode: WaitForFirstConsumer
EOF
```

- ❶ ストレージクラスの名前を指定します。
- ❷ プロビジョニングされたボリューム上に作成されるファイルシステム。
- ❸ コンテナ永続ボリュームを暗号化するとき使用するキーの完全な Amazon リソースネーム (ARN) を指定します。キーを指定しないが、**暗号化された** フィールドが **true** に設定されている場合、デフォルトの KMS キーが使用されます。AWS ドキュメントの [Finding the key ID and key ARN on AWS](#) の検索を参照してください。

2. KMS キーを指定するストレージクラスで persistent volume claim (PVC) を作成します。

```
$ cat << EOF | oc create -f -
apiVersion: v1
kind: PersistentVolumeClaim
metadata:
  name: mypvc
spec:
  accessModes:
    - ReadWriteOnce
  volumeMode: Filesystem
  storageClassName: <storage-class-name>
resources:
  requests:
    storage: 1Gi
EOF
```

3. PVC を使用するワークロードコンテナを作成します。

```
$ cat << EOF | oc create -f -
kind: Pod
metadata:
  name: mypod
```

```
spec:
  containers:
  - name: httpd
    image: quay.io/centos7/httpd-24-centos7
    ports:
    - containerPort: 80
    volumeMounts:
    - mountPath: /mnt/storage
      name: data
  volumes:
  - name: data
    persistentVolumeClaim:
      claimName: mypvc
EOF
```

4.1.6. 関連情報

- in-tree ボリュームプラグインでは不可能なボリュームスナップショットなどの追加のストレージオプションへのアクセスについての詳細は、[AWS Elastic Block Store CSI ドライバー Operator](#) を参照してください。

第5章 CONTAINER STORAGE INTERFACE (CSI) の使用

5.1. CSI ボリュームの設定

Container Storage Interface (CSI) により、Red Hat OpenShift Service on AWS は [CSI インターフェイス](#) を永続ストレージとして実装するストレージバックエンドからストレージを使用できます。



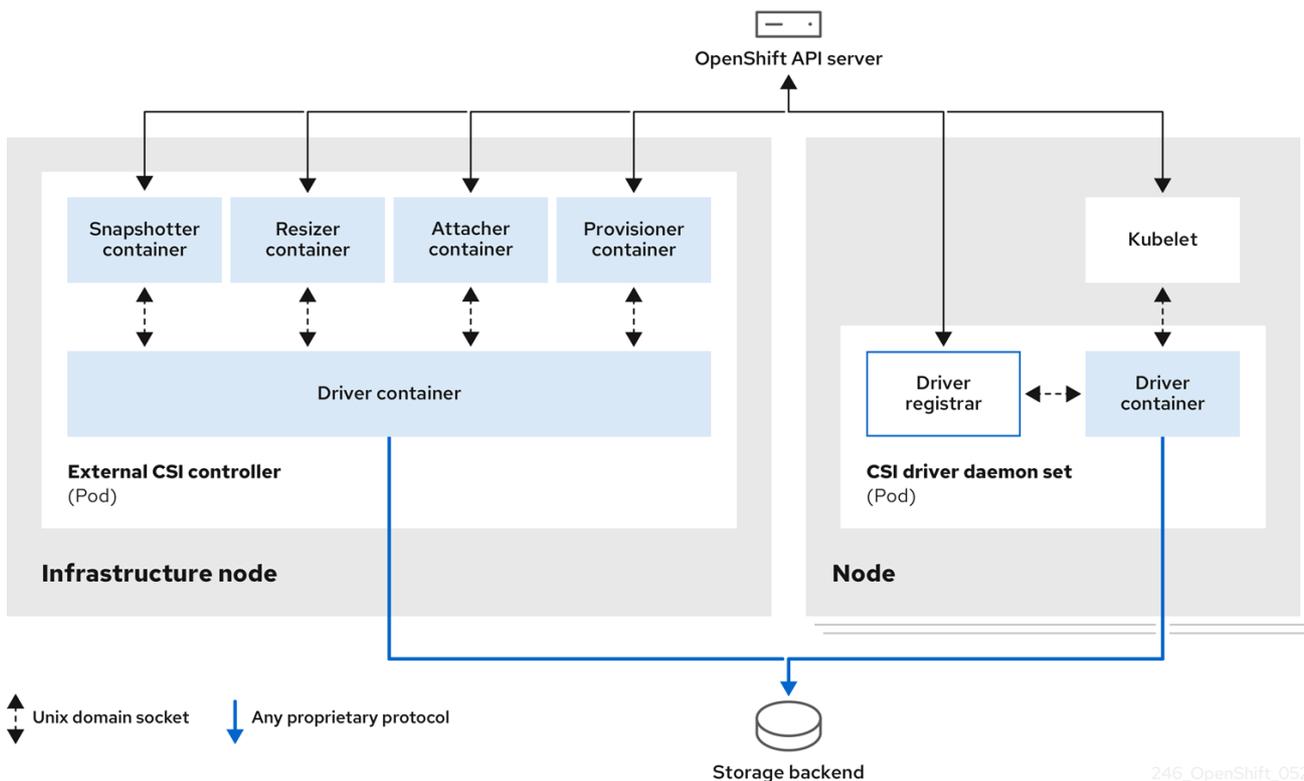
注記

Red Hat OpenShift Service on AWS 4 は、[CSI 仕様](#) のバージョン 1.6.0 をサポートしません。

5.1.1. CSI アーキテクチャー

CSI ドライバーは通常、コンテナイメージとして提供されます。これらのコンテナは、それらが実行される Red Hat OpenShift Service on AWS を認識しません。Red Hat OpenShift Service on AWS で CSI 互換のストレージバックエンドを使用するには、クラスター管理者は、Red Hat OpenShift Service on AWS とストレージドライバーの間のブリッジとして機能する複数のコンポーネントをデプロイする必要があります。

次の図は、Red Hat OpenShift Service on AWS クラスターの Pod で実行されるコンポーネントの概要を示しています。



異なるストレージバックエンドに対して複数の CSI ドライバーを実行できます。各ドライバーには、独自の外部コントローラーのデプロイメントおよびドライバーと CSI レジストラを含んだデーモンセットが必要です。

5.1.1.1. 外部の CSI コントローラー

外部の CSI コントローラーは、5 つのコンテナを含む 1 つまたは複数の Pod を配置するデプロイメントです。

- スナップショットコンテナは、**VolumeSnapshot** および **VolumeSnapshotContent** オブジェクトを監視し、**VolumeSnapshotContent** オブジェクトの作成および削除を担当します。
- リサイザーコンテナは、**PersistentVolumeClaim** オブジェクトでより多くのストレージを要求した場合に、**PersistentVolumeClaim** の更新を監視し、CSI エンドポイントに対して **ControllerExpandVolume** 操作をトリガーするサイドカーコンテナです。
- 外部の CSI アタッチャーコンテナは、Red Hat OpenShift Service on AWS からの **attach** および **detach** 呼び出しを、CSI ドライバーへのそれぞれの **ControllerPublish** および **ControllerUnpublish** 呼び出しに変換します。
- Red Hat OpenShift Service on AWS からの **provision** および **delete** 呼び出しを、CSI ドライバーへのそれぞれの **CreateVolume** および **DeleteVolume** 呼び出しに変換する外部 CSI プロビジョナーコンテナ。
- CSI ドライバーコンテナ。

CSI アタッチャーおよび CSI プロビジョナーコンテナは、Unix Domain Socket を使用して、CSI ドライバーコンテナと通信し、CSI の通信が Pod 外に出ないようにします。CSI ドライバーは Pod 外からはアクセスできません。



注記

通常、**attach**、**detach**、**provision** および **delete** 操作では、CSI ドライバーがストレージバックエンドに対する認証情報を使用する必要があります。CSI コントローラー Pod をインフラストラクチャーノードで実行し、コンピューターノードで致命的なセキュリティ違反が発生した場合でも認証情報がユーザープロセスに漏洩されないようにします。



注記

外部のアタッチャーは、サードパーティーの **attach** または **detach** 操作をサポートしない CSI ドライバーに対しても実行する必要があります。外部のアタッチャーは、CSI ドライバーに対して **ControllerPublish** または **ControllerUnpublish** 操作を実行しません。ただし、必要な Red Hat OpenShift Service on AWS 接続 API を実装するために実行する必要があります。

5.1.1.2. CSI ドライバーのデーモンセット

CSI ドライバーデーモンセットは、Red Hat OpenShift Service on AWS が CSI ドライバーによって提供されるストレージをノードにマウントし、それをユーザーワークロード (Pod) で永続ボリューム (PV) として使用できるようにするすべてのノードで Pod を実行します。CSI ドライバーがインストールされた Pod には、以下のコンテナが含まれます。

- ノード上で実行中の **openshift-node** サービスに CSI ドライバーを登録する CSI ドライバーレジスラー。このノードで実行中の **openshift-node** プロセスは、ノードで利用可能な Unix Domain Socket を使用して CSI ドライバーに直接接続します。
- CSI ドライバー

ノードにデプロイされた CSI ドライバーには、ストレージバックエンドへの認証情報をできる限り少なく指定する必要があります。Red Hat OpenShift Service on AWS は、これらの呼び出しが実装されている場合、**NodePublish/NodeUnpublish** および **NodeStage/NodeUnstage** などの CSI 呼び出しのノー

ドプラグインセットのみを使用します。

5.1.2. Red Hat OpenShift Service on AWS でサポートされている CSI ドライバー

Red Hat OpenShift Service on AWS は、デフォルトで特定の CSI ドライバーをインストールし、in-tree ボリュームプラグインでは不可能なストレージオプションをユーザーに提供します。

これらのサポートされているストレージセットにマウントする CSI プロビジョニングされた永続ボリュームを作成するために、Red Hat OpenShift Service on AWS は、必要な CSI ドライバー Operator、CSI ドライバー、および必要なストレージクラスをデフォルトでインストールします。Operator およびドライバーのデフォルト namespace についての詳細は、特定の CSI ドライバー Operator のドキュメントを参照してください。

以下の表では、Red Hat OpenShift Service on AWS とともにインストールされる CSI ドライバーと、ボリュームのスナップショットやサイズ変更など、それらがサポートする CSI 機能について説明します。

表5.1 Red Hat OpenShift Service on AWS でサポートされている CSI ドライバーと機能

CSI ドライバー	CSI ボリュームスナップショット	CSI のクローン作成	CSI のサイズ変更	インラインの一時ボリューム
AWS EBS	■	-	■	-
AWS EFS	-	-	-	-

前の表にリストされているドライバーに加えて、ROSA はサードパーティストレージベンダーの CSI ドライバーでも機能します。Red Hat は、サードパーティのプロビジョナーや接続されている CSI ドライバーを監督しません。ソースコード、デプロイメント、運用、および Kubernetes の互換性は、ベンダーが完全に制御します。これらのボリュームプロビジョナーはお客様が管理するものとし、各ベンダーにはそのサポートを提供する責任があります。詳細は、[Red Hat OpenShift Service on AWS の共有責任](#) マトリクスを参照してください。

5.1.3. 動的プロビジョニング

永続ストレージの動的プロビジョニングは、CSI ドライバーおよび基礎となるストレージバックエンドの機能により異なります。CSI ドライバーのプロバイダーは、Red Hat OpenShift Service on AWS でストレージクラスを作成する方法と、設定に使用できるパラメーターを文書化する必要があります。

作成されたストレージクラスは、動的プロビジョニングを有効にするために設定できます。

手順

- デフォルトのストレージクラスを作成します。これにより、特殊なストレージクラスを必要としないすべての PVC がインストールされた CSI ドライバーでプロビジョニングされます。

```
# oc create -f - << EOF
apiVersion: storage.k8s.io/v1
kind: StorageClass
metadata:
  name: <storage-class> 1
annotations:
```

```

storageclass.kubernetes.io/is-default-class: "true"
provisioner: <provisioner-name> ❷
parameters:
EOF

```

- ❶ 作成されるストレージクラスの名前。
- ❷ インストールされている CSI ドライバーの名前。

5.1.4. CSI ドライバーの使用例

以下の例では、テンプレートを変更せずにデフォルトの MySQL テンプレートをインストールします。

前提条件

- CSI ドライバーがデプロイされている。
- 動的プロビジョニング用にストレージクラスが作成されている。

手順

- MySQL テンプレートを作成します。

```
# oc new-app mysql-persistent
```

出力例

```
--> Deploying template "openshift/mysql-persistent" to project default
...
```

```
# oc get pvc
```

出力例

NAME	STATUS	VOLUME	CAPACITY
ACCESS MODES	STORAGECLASS	AGE	
mysql	Bound	kubernetes-dynamic-pv-3271ffcb4e1811e8	1Gi
RWO	cinder	3s	

5.2. デフォルトストレージクラスの管理

5.2.1. 概要

デフォルトのストレージクラスを管理すると、複数の異なる目的を達成できます。

- 動的プロビジョニングを無効にして静的プロビジョニングを強制します。
- 他の優先ストレージクラスがある場合に、storage operator による最初のデフォルトストレージクラスの作成を阻止します。
- デフォルトのストレージクラスに名前を付け直すか変更します。

これらの目的を達成するには、**ClusterCSIDriver** オブジェクトの **spec.storageClassState** フィールドの設定を変更します。このフィールドで可能な設定は以下のとおりです。

- **Managed:** (デフォルト) コンテナストレージインターフェイス (CSI) オペレーターがデフォルトのストレージクラスをアクティブに管理しているため、クラスター管理者によってデフォルトのストレージクラスに対して行われた手動変更のほとんどは削除され、デフォルトのストレージクラスは継続的に再作成されます。手動で削除しようとした。
- **Unmanaged:** デフォルトのストレージクラスを変更できます。CSI Operator はストレージクラスをアクティブに管理しないため、自動的に作成するデフォルトのストレージクラスを調整します。
- **Removed:** CSI Operator はデフォルトのストレージクラスを削除します。

5.2.2. Web コンソールを使用したデフォルトのストレージクラスの管理

前提条件

- Red Hat OpenShift Service on AWS Web コンソールにアクセスできる。
- クラスター管理者権限でクラスターにアクセスできる。

手順

Web コンソールを使用してデフォルトのストレージクラスを管理するには、次の手順を実行します。

1. Web コンソールにログインします。
2. **Administration > CustomResourceDefinitions** をクリックします。
3. **CustomResourceDefinitions** ページで、**clustercsidriver** と入力して、**ClusterCSIDriver** オブジェクトを見つけます。
4. **ClusterCSIDriver** をクリックし、**Instances** タブをクリックします。
5. 目的のインスタンスの名前をクリックし、**YAML** タブをクリックします。
6. **spec.storageClassState** フィールドを追加し、値を **Managed**、**Unmanaged**、または **Removed** に設定します。

例

```
...
spec:
  driverConfig:
    driverType: "
  logLevel: Normal
  managementState: Managed
  observedConfig: null
  operatorLogLevel: Normal
  storageClassState: Unmanaged ❶
...
```

- ❶ **spec.storageClassState** フィールドが Unmanaged に設定されている

7. **Save** をクリックします。

5.2.3. CLI を使用したデフォルトのストレージクラスの管理

前提条件

- クラスタ管理者権限でクラスタにアクセスできる。

手順

CLI を使用してストレージクラスを管理するには、次のコマンドを実行します。

```
oc patch clustercsdriver $DRIVERNAME --type=merge -p '{"spec":
{"storageClassState": "${STATE}"}' 1
```

- 1 ここで、**\${STATE}** は削除、管理、または非管理です。

\$DRIVERNAME はプロビジョナー名です。コマンド **oc get sc** を実行すると、プロビジョナー名を見つけることができます。

5.2.4. デフォルトのストレージクラスが存在しないか、複数のデフォルトストレージクラスがある

5.2.4.1. 複数のデフォルトのストレージクラス

デフォルト以外のストレージクラスをデフォルトとしてマークし、既存のデフォルトストレージクラスの設定を解除しない場合、またはデフォルトのストレージクラスがすでに存在するときにデフォルトのストレージクラスを作成した場合、複数のデフォルトストレージクラスが発生する可能性があります。複数のデフォルトストレージクラスが存在する場合、デフォルトストレージクラス (**pvc.spec.storageClassName =nil**) を要求するすべての永続ボリューム要求 (PVC) は、そのストレージクラスのデフォルトステータスと管理者に関係なく、最後に作成されたデフォルトストレージクラスを取得します。アラートダッシュボードで、複数のデフォルトストレージクラス **MultipleDefaultStorageClasses** があるというアラートを受け取ります。

5.2.4.2. デフォルトのストレージクラスなし

PVC が存在しないデフォルトのストレージクラスの使用を試みる可能性があるシナリオは 2 つあります。

- 管理者がデフォルトのストレージクラスを削除するか、デフォルト以外としてマークした後、ユーザーがデフォルトのストレージクラスを要求する PVC を作成します。
- インストール中に、インストーラーは、まだ作成されていないデフォルトのストレージクラスを要求する PVC を作成します。

前述のシナリオでは、PVC は無期限に保留状態のままになります。この状況を解決するには、デフォルトのストレージクラスを作成するか、既存のストレージクラスの 1 つをデフォルトとして宣言します。デフォルトのストレージクラスが作成または宣言されるとすぐに、PVC は新しいデフォルトのストレージクラスを取得します。可能であれば、最終的に PVC は通常どおり静的または動的にプロビジョニングされた PV にバインドされ、保留状態から抜け出します。

5.2.5. デフォルトストレージクラスの変更

次の手順を使用して、デフォルトのストレージクラスを変更します。

たとえば、**gp3** と **standard** の2つのストレージクラスがあり、デフォルトのストレージクラスを **gp3** から **standard** に変更する必要がある場合などです。

前提条件

- クラスタ管理者権限でクラスタにアクセスできる。

手順

デフォルトのストレージクラスを変更するには、以下を実行します。

1. ストレージクラスを一覧表示します。

```
$ oc get storageclass
```

出力例

NAME	TYPE
gp3 (default)	kubernetes.io/aws-efs 1
standard	kubernetes.io/aws-efs

- 1** **(default)** はデフォルトのストレージクラスを示します。

2. 目的のストレージクラスをデフォルトにします。

目的のストレージクラスについて、次のコマンドを実行して **storageclass.kubernetes.io/is-default-class** アノテーションを **true** に設定します。

```
$ oc patch storageclass standard -p '{"metadata": {"annotations": {"storageclass.kubernetes.io/is-default-class": "true"}}}'
```



注記

短期間であれば、複数のデフォルトのストレージクラスを使用できます。ただし、最終的には1つのデフォルトのストレージクラスのみが存在することを確認する必要があります。

複数のデフォルトストレージクラスが存在する場合、デフォルトストレージクラス (**pvc.spec.storageClassName = nil**) を要求するすべての永続ボリューム要求 (PVC) は、そのストレージクラスのデフォルトステータスと管理者に関係なく、最後に作成されたデフォルトストレージクラスを取得します。アラートダッシュボードで、複数のデフォルトストレージクラス **MultipleDefaultStorageClasses** があるというアラートを受け取ります。

3. 古いデフォルトストレージクラスからデフォルトのストレージクラス設定を削除します。

古いデフォルトのストレージクラスの場合は、次のコマンドを実行して

storageclass.kubernetes.io/is-default-class アノテーションの値を **false** に変更します。

```
$ oc patch storageclass gp3 -p '{"metadata": {"annotations": {"storageclass.kubernetes.io/is-default-class": "false"}}}'
```

4. 変更内容を確認します。

```
$ oc get storageclass
```

出力例

NAME	TYPE
gp3	kubernetes.io/aws-ebs
standard (default)	kubernetes.io/aws-ebs

5.3. AWS ELASTIC BLOCK STORE CSI ドライバー OPERATOR

5.3.1. 概要

Red Hat OpenShift Service on AWS は [AWS EBS CSI ドライバー](#) を使用して永続ボリューム (PV) をプロビジョニングできます。

Container Storage Interface (CSI) Operator およびドライバーを使用する場合、[永続ストレージ](#) および [CSI ボリュームの設定](#) について理解しておくことが推奨されます。

AWS EBS ストレージアセットにマウントする CSI プロビジョニングされた PV を作成するために、Red Hat OpenShift Service on AWS は [AWS EBS CSI Driver Operator](#) (Red Hat Operator) と AWS EBS CSI ドライバーをデフォルトで **openshift-cluster-csi-drivers** namespace にインストールします。

- **AWS EBS CSI ドライバー Operator** は、PVC を作成するために使用できる StorageClass をデフォルトで提供します。必要に応じて、このデフォルトのストレージクラスを無効にできます ([デフォルトストレージクラスの管理](#) を参照)。[AWS Elastic Block Store を使用した永続ストレージ](#) で説明されているように、AWS EBS StorageClass を作成するオプションもあります。
- **AWS EBS CSI ドライバー** を使用すると、AWS EBS PV を作成し、マウントできます。

5.3.2. CSI について

ストレージベンダーはこれまで Kubernetes の一部としてストレージドライバーを提供してきました。Container Storage Interface (CSI) の実装では、サードパーティーのプロバイダーは、コア Kubernetes コードを変更せずに標準のインターフェイスを使用してストレージプラグインを提供できます。

CSI Operator は、in-tree (インツリー) ボリュームプラグインでは不可能なボリュームスナップショットなどのストレージオプションを Red Hat OpenShift Service on AWS ユーザーに付与します。



重要

Red Hat OpenShift Service on AWS は、デフォルトで CSI プラグインを使用して Amazon Elastic Block Store (Amazon EBS) ストレージをプロビジョニングします。

Red Hat OpenShift Service on AWS で AWS EBS 永続ボリュームを動的にプロビジョニングする方法については、[Amazon Elastic Block Store を使用した永続ストレージ](#) を参照してください。

関連情報

- [Amazon Elastic Block Store を使用した永続ストレージ](#)
- [CSI ボリュームの設定](#)

5.4. AWS ELASTIC FILE SERVICE CSI ドライバー OPERATOR の設定



重要

この手順は、[AWS EFS CSI Driver Operator](#) (Red Hat Operator) に固有であり、Red Hat OpenShift Service on AWS 4.10 にのみ適用されます。

5.4.1. 概要

Red Hat OpenShift Service on AWS は [AWS EFS CSI ドライバー](#) を使用して永続ボリューム (PV) をプロビジョニングできます。

CSI Operator およびドライバーを使用する場合は、[永続ストレージ](#) および [CSI ボリュームの設定](#) について理解しておくことが推奨されます。

AWS EFS CSI Driver Operator をインストールした後、Red Hat OpenShift Service on AWS は、デフォルトで AWS EFS CSI Operator と AWS EFS CSI ドライバーを **openshift-cluster-csi-drivers** namespace にインストールします。これにより、AWS EFS CSI ドライバー Operator は、AWS EFS アセットにマウントする CSI がプロビジョニングする PV を作成することができます。

- **AWS EFS CSI ドライバー Operator**をインストールしても、永続ボリューム要求 (PVC) の作成に使用するストレージクラスがデフォルトで作成されません。ただし、AWS EFS **StorageClass** を手動で作成することは可能です。AWS EFS CSI ドライバー Operator は、ストレージボリュームをオンデマンドで作成できるようにし、クラスター管理者がストレージを事前にプロビジョニングする必要がなくすることで、動的ボリュームのプロビジョニングをサポートします。
- **AWS EFS CSI ドライバー**を使用すると、AWS EFS PV を作成し、マウントできます。



注記

Amazon Elastic File Storage (Amazon EFS) は、ゾーンボリュームではなく、リージョンボリュームのみをサポートします。

5.4.2. CSI について

ストレージベンダーはこれまで Kubernetes の一部としてストレージドライバーを提供してきました。Container Storage Interface (CSI) の実装では、サードパーティーのプロバイダーは、コア Kubernetes コードを変更せずに標準のインターフェイスを使用してストレージプラグインを提供できます。

CSI Operator は、in-tree (インツリー) ボリュームプラグインでは不可能なボリュームスナップショットなどのストレージオプションを Red Hat OpenShift Service on AWS ユーザーに付与します。

5.4.3. AWS EFS CSI ドライバー Operator の設定

1. [AWS EFS CSI Driver Operator](#) (Red Hat Operator) をインストールします。
2. Amazon Elastic File Storage (Amazon EFS) を AWS Secure Token Service (STS) とともに使用している場合は、STS を使用して [AWS EFS CSI ドライバー](#) を設定します。
3. AWS EFS と AWS Secure Token Service (STS) を使用している場合は、STS の Amazon リソース名 (ARN) ロールを取得します。これは、AWS EFS CSI Driver Operator をインストールするために必要です。
4. AWS EFS CSI ドライバーをインストールします。

5. AWS EFS CSI ドライバーをインストールします。

5.4.3.1. AWS EFS CSI ドライバー Operator のインストール

[AWS EFS CSI Driver Operator](#) (Red Hat Operator) は、デフォルトでは Red Hat OpenShift Service on AWS にインストールされません。以下の手順を使用して、クラスター内で AWS EFS CSI ドライバー Operator をインストールおよび設定します。

前提条件

- Red Hat OpenShift Service on AWS Web コンソールにアクセスできる。

手順

Web コンソールから AWS EFS CSI ドライバー Operator をインストールするには、以下を実行します。

1. Web コンソールにログインします。
2. AWS EFS CSI Operator をインストールします。
 - a. **Operators** → **OperatorHub** をクリックします。
 - b. フィルターボックスに **AWS EFS CSI** と入力して、AWS EFS CSI Operator を探します。
 - c. **AWS EFS CSI Driver Operator** ボタンをクリックします。



重要

AWS EFS Operator ではなく **AWS EFS CSI Driver Operator** を必ず選択してください。AWS EFS Operator はコミュニティ Operator であり、Red Hat ではサポートしていません。

- d. **AWS EFS CSI Driver Operator** ページで **Install** をクリックします。
- e. **Install Operator** のページで、以下のことを確認してください。
 - AWS EFS と AWS Secure Token Service (STS) を使用している場合は、**role ARN** フィールドに、**セキュリティトークンサービスの Amazon リソース名ロールの取得** に記載されている最後の手順からコピーした ARN ロールを入力します。
 - **All namespaces on the cluster (default)** が選択されている。
 - **Installed Namespace** が **openshift-cluster-csi-drivers** に設定されている。
- f. **Install** をクリックします。
インストールが終了すると、AWS EFS CSI Operator が Web コンソールの **Installed Operators** に表示されます。

次のステップ

- Amazon EFS を AWS Secure Token Service (STS) とともに使用している場合は、STS を使用して AWS EFS CSI ドライバーを設定する必要があります。詳細は、[AWS EFS CSI ドライバーと STS の設定](#) を参照してください。

5.4.3.2. AWS EFS CSI ドライバー Operator と Secure Token Service の設定

この手順では、AWS 上の Red Hat OpenShift Service on AWS Secure Token Service (STS) を使用して [AWS EFS CSI Driver Operator](#) (Red Hat Operator) を設定する方法について説明します。

[AWS EFS CSI Driver Operator](#) のインストール手順の一部として [AWS EFS CSI ドライバー](#) は、まだインストールされていない場合は、AWS EFS CSI Operator をインストールする前にこの手順を実行してください。



重要

ドライバーのインストールおよびボリュームの作成後にこの手順を実行すると、ボリュームの Pod へのマウントに失敗します。

前提条件

- cluster-admin ロールを持つユーザーとしてクラスターにアクセスできる。
- AWS アカウントの認証情報。
- AWS EFS CSI Operator がインストールされている。

手順

1. AWS アカウントを準備します。
 - a. 以下の内容を含む IAM ポリシー JSON ファイルを作成します。

```
{
  "Version": "2012-10-17",
  "Statement": [
    {
      "Effect": "Allow",
      "Action": [
        "elasticfilesystem:DescribeAccessPoints",
        "elasticfilesystem:DescribeFileSystems",
        "elasticfilesystem:DescribeMountTargets",
        "ec2:DescribeAvailabilityZones",
        "elasticfilesystem:TagResource"
      ],
      "Resource": "*"
    },
    {
      "Effect": "Allow",
      "Action": [
        "elasticfilesystem:CreateAccessPoint"
      ],
      "Resource": "*",
      "Condition": {
        "StringLike": {
          "aws:RequestTag/efs.csi.aws.com/cluster": "true"
        }
      }
    }
  ],
  {
    "Effect": "Allow",
```

```

    "Action": "elasticfilesystem:DeleteAccessPoint",
    "Resource": "*",
    "Condition": {
      "StringEquals": {
        "aws:ResourceTag/efs.csi.aws.com/cluster": "true"
      }
    }
  }
]
}

```

- b. 以下の内容で IAM 信頼 JSON ファイルを作成します。

```

{
  "Version": "2012-10-17",
  "Statement": [
    {
      "Effect": "Allow",
      "Principal": {
        "Federated": "arn:aws:iam::<your_aws_account_ID>:oidc-
provider/<openshift_oidc_provider>" ❶
      },
      "Action": "sts:AssumeRoleWithWebIdentity",
      "Condition": {
        "StringEquals": {
          "<openshift_oidc_provider>:sub": [ ❷
            "system:serviceaccount:openshift-cluster-csi-drivers:aws-efs-csi-driver-operator",
            "system:serviceaccount:openshift-cluster-csi-drivers:aws-efs-csi-driver-controller-
sa"
          ]
        }
      }
    }
  ]
}

```

- ❶ AWS アカウント ID および OpenShift OIDC プロバイダーエンドポイントを指定します。次のコマンドを実行して、エンドポイントを取得します。

```

$ rosa describe cluster \
-c $(oc get clusterversion -o jsonpath='{.items[].spec.clusterID}'"\n"}') \
-o yaml | awk '/oidc_endpoint_url/ {print $2}' | cut -d '/' -f 3,4

```

- ❷ OpenShift OIDC エンドポイントを再度指定します。

- c. IAM ロールを作成します。

```

ROLE_ARN=$(aws iam create-role \
--role-name "<your_cluster_name>-aws-efs-csi-operator" \
--assume-role-policy-document file://<your_trust_file_name>.json \
--query "Role.Arn" --output text); echo $ROLE_ARN

```

出力を保存します。これは次のステップで使用します。

d. IAM ポリシーを作成します。

```
POLICY_ARN=$(aws iam create-policy \
  --policy-name "<your_rosa_cluster_name>-rosa-efs-csi" \
  --policy-document file://<your_policy_file_name>.json \
  --query 'Policy.Arn' --output text); echo $POLICY_ARN
```

e. IAM ポリシーを IAM ロールに割り当てます。

```
$ aws iam attach-role-policy \
  --role-name "<your_rosa_cluster_name>-aws-efs-csi-operator" \
  --policy-arn $POLICY_ARN
```

2. ドライバー Operator 用の **Secret** YAML ファイルを作成します。

```
apiVersion: v1
kind: Secret
metadata:
  name: aws-efs-cloud-credentials
  namespace: openshift-cluster-csi-drivers
stringData:
  credentials: |-
    [default]
    sts_regional_endpoints = regional
    role_arn = <role_ARN> ①
    web_identity_token_file = /var/run/secrets/openshift/serviceaccount/token
```

① **role_ARN** は、ロールの作成時に保存した出力に置き換えます。

3. シークレットを作成します。

```
$ oc apply -f aws-efs-cloud-credentials.yaml
```

これで、AWS EFS CSI ドライバーをインストールする準備ができました。

関連情報

- [AWS EFS CSI ドライバー Operator のインストール](#)
- [AWS EFS CSI ドライバーのインストール](#)

5.4.3.3. AWS EFS CSI ドライバーのインストール

[AWS EFS CSI Driver Operator](#) (Red Hat Operator) をインストールし、STS で設定した後に [AWS EFS CSI ドライバー](#) をインストールします。

前提条件

- Red Hat OpenShift Service on AWS Web コンソールにアクセスできる。

手順

1. **Administration** → **CustomResourceDefinitions** → **ClusterCSIDriver** をクリックします。

2. **Instances** タブで **Create ClusterCSIDriver** をクリックします。
3. 以下の YAML ファイルを使用します。

```
apiVersion: operator.openshift.io/v1
kind: ClusterCSIDriver
metadata:
  name: efs.csi.aws.com
spec:
  managementState: Managed
```

4. **Create** をクリックします。
5. 以下の条件が "true" に変わるのを待ちます。
 - AWSEFSDriverNodeServiceControllerAvailable
 - AWSEFSDriverControllerServiceControllerAvailable

5.4.4. AWS EFS ストレージクラスの作成

ストレージクラスを使用すると、ストレージのレベルや使用状況を区別し、記述することができます。ストレージクラスを定義することにより、ユーザーは動的にプロビジョニングされた永続ボリュームを取得できます。

AWS EFS CSI Driver Operator (Red Hat Operator) は、インストール後、デフォルトではストレージクラスを作成しません。ただし、AWS EFS ストレージクラスを手動で作成することは可能です。

5.4.4.1. コンソールを使用した AWS EFS ストレージクラスの作成

手順

1. Red Hat OpenShift Service on AWS コンソールで、**Storage** → **StorageClasses** をクリックします。
2. **StorageClasses** ページで、**Create StorageClass** をクリックします。
3. **StorageClass** ページで、次の手順を実行します。
 - a. ストレージクラスを参照するための名前を入力します。
 - b. オプション: 説明を入力します。
 - c. 回収ポリシーを選択します。
 - d. **Provisioner** ドロップダウンリストから **efs.csi.aws.com** を選択します。
 - e. オプション: 選択したプロビジョナーの設定パラメーターを設定します。
4. **Create** をクリックします。

5.4.4.2. CLI を使用した AWS EFS ストレージクラスの作成

手順

- **StorageClass** オブジェクトを作成します。

```
kind: StorageClass
apiVersion: storage.k8s.io/v1
metadata:
  name: efs-sc
provisioner: efs.csi.aws.com
parameters:
  provisioningMode: efs-ap ①
  fileSystemId: fs-a5324911 ②
  directoryPerms: "700" ③
  gidRangeStart: "1000" ④
  gidRangeEnd: "2000" ⑤
  basePath: "/dynamic_provisioning" ⑥
```

- ① 動的プロビジョニングを有効にするには、**provisioningMode** に **efs-ap** を指定する必要があります。
- ② **fileSystemId** は、手動で作成した EFS ボリュームの ID でなければなりません。
- ③ **directoryPerms** は、ボリュームのルートディレクトリーのデフォルトパーミッションです。この場合、ボリュームには所有者のみがアクセスできます。
- ④ ⑤ **gidRangeStart** と **gidRangeEnd** は、AWS アクセスポイントの GID を設定する際に使用する POSIX グループ ID(GID) の範囲を設定します。指定しない場合、デフォルトの範囲は 50000 - 7000000 です。プロビジョニングされた各ボリューム、つまり AWS のアクセスポイントには、この範囲からの固有 GID が割り当てられます。
- ⑥ **basePath** は、動的にプロビジョニングされたボリュームを作成する際に使用される EFS ボリューム上のディレクトリーです。この場合、EFS ボリューム上に `/dynamic_provisioning/<random uuid>` として PV がプロビジョニングされます。PV を使用する Pod には、そのサブディレクトリーのみがマウントされます。



注記

クラスター管理者は、それぞれが異なる EFS ボリュームを使用する複数の **StorageClass** オブジェクトを作成することができます。

5.4.5. AWS における EFS ボリュームへのアクセスの作成と設定

この手順では、Red Hat OpenShift Service on AWS で使用できるように、AWS で EFS ボリュームを作成および設定する方法を説明します。

前提条件

- AWS アカウントの認証情報。

手順

AWS で EFS ボリュームへのアクセスを作成および設定するには、以下の手順を実施します。

1. AWS のコンソールで、<https://console.aws.amazon.com/efs> を開きます。
2. **Create file system** をクリックします。

- ファイルシステムの名前を入力します。
 - **Virtual Private Cloud (VPC)**の場合、Red Hat OpenShift Service on AWS の仮想プライベートクラウド (VPC) を選択します。
 - その他の選択項目については、デフォルト設定を受け入れます。
3. ボリュームとマウントターゲットが完全に作成され終わるのを待ちます。
 - a. <https://console.aws.amazon.com/efs#/file-systems> にアクセスしてください。
 - b. ボリュームをクリックし、**Network**タブで、すべてのマウントターゲットが利用可能になるまで待ちます (最長で1-2 分間)。
 4. **Network**タブでセキュリティグループ ID をコピーします (次のステップで必要になります)。
 5. <https://console.aws.amazon.com/ec2/v2/home#SecurityGroups> にアクセスし、EFS ボリュームで使用されているセキュリティグループを探します。
 6. **Inbound rules** タブで **Edit inbound rules** をクリックし、次の設定で新しいルールを追加して、Red Hat OpenShift Service on AWS ノードが EFS ボリュームにアクセスできるようにします。
 - **Type:** NFS
 - **Protocol:** TCP
 - **Port range:** 2049
 - **Source:** ノードのカスタム/IP アドレス範囲 (例:"10.0.0.0/16")
この手順により、Red Hat OpenShift Service on AWS がクラスターから NFS ポートを使用できるようになります。
 7. ルールを保存します。

5.4.6. Amazon Elastic File Storage の動的プロビジョニング

AWS EFS CSI ドライバー は、他の CSI ドライバーとは異なる形式の動的プロビジョニングをサポートします。既存の EFS ボリュームのサブディレクトリーとして新しい PV をプロビジョニングします。PV はお互いに独立しています。しかし、これらはすべて同じ EFS ボリュームを共有しています。ボリュームが削除されると、そのボリュームからプロビジョニングされたすべての PV も削除されます。EFS CSI ドライバーは、そのようなサブディレクトリーごとに AWS アクセスポイントを作成します。AWS AccessPoint の制限により、単一の **StorageClass**/EFS ボリュームから動的にプロビジョニングできるのは 1000 PV のみです。



重要

なお、**PVC.spec.resources** は EFS では強制されません。

以下の例では、5GiB の容量を要求しています。しかし、作成された PV は無限であり、どんな量のデータ (ペタバイトのような) も保存することができます。ボリュームに大量のデータを保存してしまうと、壊れたアプリケーション、あるいは不正なアプリケーションにより、多額の費用が発生します。

AWS の EFS ボリュームサイズのモニタリングを使用することを強く推奨します。

前提条件

- Amazon Elastic File Storage (Amazon EFS) ボリュームが作成されている。
- AWS EFS ストレージクラスを作成している。

手順

動的プロビジョニングを有効にするには、以下の手順を実施します。

- 以前に作成した **StorageClass** を参照して、通常どおり PVC (または StatefulSet や Template) を作成します。

```
apiVersion: v1
kind: PersistentVolumeClaim
metadata:
  name: test
spec:
  storageClassName: efs-sc
  accessModes:
    - ReadWriteMany
  resources:
    requests:
      storage: 5Gi
```

動的プロビジョニングの設定で問題が発生した場合は、[Amazon Elastic File Storage のトラブルシューティング](#) を参照してください。

関連情報

- [Amazon EFS ボリュームへのアクセスの作成と設定](#)
- [AWS EFS ストレージクラスの作成](#)

5.4.7. Amazon Elastic File Storage を使用した静的 PV の作成

動的プロビジョニングを行わずに、Amazon Elastic File Storage (Amazon EFS) ボリュームを単一の PV として使用できます。ボリューム全体が Pod にマウントされます。

前提条件

- Amazon EFS ボリュームが作成されている。

手順

- 以下の YAML ファイルで PV を作成します。

```
apiVersion: v1
kind: PersistentVolume
metadata:
  name: efs-pv
spec:
  capacity: 1
  storage: 5Gi
  volumeMode: Filesystem
  accessModes:
    - ReadWriteMany
```

```
- ReadWriteOnce
persistentVolumeReclaimPolicy: Retain
csi:
  driver: efs.csi.aws.com
  volumeHandle: fs-ae66151a ❷
  volumeAttributes:
    encryptInTransit: "false" ❸
```

- ❶ **spec.capacity** には意味がなく、CSI ドライバーでは無視されます。PVC へのバインディング時にのみ使用されます。アプリケーションは、ボリュームに任意の量のデータを保存することができます。
- ❷ **volumeHandle** は、AWS で作成した EFS ボリュームと同じ ID である必要があります。独自のアクセスポイントを提供する場合、**volumeHandle** は **<EFS volume ID>::**access point ID**** とします。例:**fs-6e633ada::fsap-081a1d293f0004630**
- ❸ 必要に応じて、転送中の暗号化を無効にすることができます。デフォルトでは、暗号化が有効になっています。

静的 PV の設定に問題がある場合は、[Amazon Elastic File Storage のトラブルシューティング](#) を参照してください。

5.4.8. Amazon Elastic File Storage のセキュリティー

次の情報は、Amazon Elastic File Storage (Amazon EFS) のセキュリティーにとって重要です。

前述の動的プロビジョニングなどでアクセスポイントを使用する場合、Amazon はファイルの GID をアクセスポイントの GID に自動的に置き換えます。また、EFS では、ファイルシステムの権限を評価する際に、アクセスポイントのユーザー ID、グループ ID、セカンダリーグループ ID を考慮します。EFS は、NFS クライアントの ID を無視します。アクセスポイントの詳細については、<https://docs.aws.amazon.com/efs/latest/ug/efs-access-points.html> を参照してください。

結果として、EFS ボリュームは暗黙のうちに FSGroup を無視します。Red Hat OpenShift Service on AWS は、ボリューム上のファイルの GID を FSGroup に置き換えることができません。マウントされた EFS アクセスポイントにアクセスできる Pod は、そこにあるすべてのファイルにアクセスできません。

これとは関係ありませんが、転送中の暗号化はデフォルトで有効になっています。詳しくは、<https://docs.aws.amazon.com/efs/latest/ug/encryption-in-transit.html> を参照してください。

5.4.9. Amazon Elastic File Storage のトラブルシューティング

次の情報は、Amazon Elastic File Storage (Amazon EFS) に関する問題のトラブルシューティング方法に関するガイダンスです。

- AWS EFS Operator と CSI ドライバーは、namespace **openshift-cluster-csi-drivers** で実行されます。
- AWS EFS Operator と CSI ドライバーのログ収集を開始するには、以下のコマンドを実行します。

```
$ oc adm must-gather
[must-gather ] OUT Using must-gather plugin-in image: quay.io/openshift-release-dev/ocp-v4.0-art-dev@sha256:125f183d13601537ff15b3239df95d47f0a604da2847b561151fedd699f5e3a5
```

```
[must-gather ] OUT namespace/openshift-must-gather-xm4wq created
[must-gather ] OUT clusterrolebinding.rbac.authorization.k8s.io/must-gather-2bd8x
created
[must-gather ] OUT pod for plug-in image quay.io/openshift-release-dev/ocp-v4.0-art-
dev@sha256:125f183d13601537ff15b3239df95d47f0a604da2847b561151fedd699f5e3a5
created
```

- AWS EFS Operator のエラーを表示するには、**ClusterCSIDriver** のステータスを表示します。

```
$ oc get clustercsidriver efs.csi.aws.com -o yaml
```

- Pod にボリュームをマウントできない場合 (以下のコマンドの出力に示す):

```
$ oc describe pod
...
Type      Reason      Age   From           Message
----      -
Normal    Scheduled   2m13s default-scheduler Successfully assigned default/efs-app to
ip-10-0-135-94.ec2.internal
Warning   FailedMount 13s   kubelet        MountVolume.SetUp failed for volume "pvc-
d7c097e6-67ec-4fae-b968-7e7056796449" : rpc error: code = DeadlineExceeded desc =
context deadline exceeded ❶
Warning   FailedMount 10s   kubelet        Unable to attach or mount volumes: unmounted
volumes=[persistent-storage], unattached volumes=[persistent-storage kube-api-access-
9j477]: timed out waiting for the condition
```

- ❶ ボリュームがマウントされていないことを示す警告メッセージ。

このエラーは、AWS が Red Hat OpenShift Service on AWS ノードと Amazon EFS の間でパケットをドロップすることで頻繁に発生します。

以下が正しいことを確認します。

- AWS のファイアウォールとセキュリティーグループ
- ネットワーク: ポート番号と IP アドレス

5.4.10. AWS EFS CSI ドライバー Operator のアンインストール

[AWS EFS CSI Driver Operator](#) (Red Hat Operator) をアンインストールすると、すべての EFS PV にアクセスできなくなります。

前提条件

- Red Hat OpenShift Service on AWS Web コンソールにアクセスできる。

手順

Web コンソールから AWS EFS CSI ドライバー Operator をアンインストールするには、以下を実行します。

1. Web コンソールにログインします。
2. AWS EFS PV を使用するすべてのアプリケーションを停止します。

3. すべての AWS EFS PV を削除します。
 - a. **Storage** → **PersistentVolumeClaims** をクリックします。
 - b. AWS EFS CSI ドライバー Operator が使用している各 PVC を選択し、PVC の右端にあるドロップダウンメニューをクリックして、**Delete PersistentVolumeClaims** をクリックします。
4. **AWS EFS CSI ドライバー** をアンインストールします。



注記

Operator をアンインストールする前に、まず CSI ドライバーを削除する必要があります。

- a. **Administration** → **CustomResourceDefinitions** → **ClusterCSIDriver** をクリックします。
 - b. **Instances** タブの **efs.csi.aws.com** の左端にあるドロップダウンメニューをクリックし、**Delete ClusterCSIDriver** をクリックします。
 - c. プロンプトが表示されたら、**Delete** をクリックします。
5. AWS EFS CSI Operator をアンインストールします。
 - a. **Operators** → **Installed Operators** をクリックします。
 - b. **Installed Operators** ページで、スクロールするか、**Search by name** ボックスに AWS EFS CSI と入力してオペレーターを見つけ、クリックします。
 - c. **Installed Operators > Operator details** ページの右上にある **Actions** → **Uninstall Operator** をクリックします。
 - d. **Uninstall Operator** ウィンドウでプロンプトが表示されたら、**Uninstall** ボタンをクリックして namespace から Operator を削除します。Operator によってクラスターにデプロイされたアプリケーションは手動でクリーンアップする必要があります。アンインストールすると、AWS EFS CSI ドライバー Operator が Web コンソールの **Installed Operators** セクションにリスト表示されなくなります。



注記

クラスターを破棄 (**openshift-install destroy cluster**) する前に、AWS の EFS ボリュームを削除する必要があります。クラスターの VPC を使用する EFS ボリュームがある場合は、Red Hat OpenShift Service on AWS クラスターを破棄できません。Amazon はこのような VPC の削除を許可していません。

5.4.11. 関連情報

- [CSI ボリュームの設定](#)

第6章 汎用的な一時ボリューム

6.1. 概要

汎用一時ボリュームは、永続ボリュームおよび動的プロビジョニングをサポートするすべてのストレージドライバーが提供できる一時ボリュームの一種です。汎用の一時ボリュームは、スクラッチデータ用に Pod ごとのディレクトリー (通常、プロビジョニング後は空) を提供する点で **emptyDir** ボリュームと類似しています。

汎用の一時ボリュームは Pod 仕様に準拠して指定され、Pod のライフサイクルに従います。これらは Pod と共に作成され、削除されます。

汎用の一時ボリュームには、以下の特徴があります。

- ストレージは、ローカルまたはネットワーク接続タイプとすることができます。
- ボリュームには、Pod が超過できない固定サイズを指定できます。
- ドライバーおよびパラメーターによっては、ボリュームに特定の初期データが含まれる場合があります。
- ドライバーがサポートしていれば、スナップショットの作成、クローンの作成、サイズ変更、ストレージ容量の追跡など、ボリュームに対する一般的な操作がサポートされます。



注記

汎用の一時ボリュームは、オフラインのスナップショットやサイズ変更をサポートしません。

6.2. ライフサイクルおよび永続ボリューム要求

ボリューム要求のパラメーターは Pod のボリュームソース内で許可されます。ラベル、アノテーション、および永続ボリューム要求 (PVC) のフィールドの全セットがサポートされます。このような Pod が作成されると、一時ボリュームコントローラーは (**汎用一時ボリュームの作成** の手順に示すテンプレートから) Pod と同じ namespace に実際の PVC オブジェクトを作成し、Pod が削除されると PVC が削除されるようにします。これがトリガーとなり、以下の2つの方法のいずれかでボリュームのバインディングおよびプロビジョニングが行われます。

- ストレージクラスが即時ボリュームバインディングを使用する場合は直ちに即時バインディングの場合、スケジューラーはボリュームが利用可能になった後にボリュームにアクセスできるノードを強制的に選択させられます。
- Pod が一時的にノードにスケジューラされる場合 (**WaitForFirstConsumervolume** バインディングモード) スケジューラーは Pod に適したノードを選択できるため、このボリュームバインディングオプションは、汎用一時ボリュームに推奨されます。

リソースの所有権に関しては、汎用一時ストレージを持つ Pod は、その一時ストレージを提供する PVC の所有者となります。Pod が削除されると、Kubernetes ガベージコレクターによって PVC が削除され、ストレージクラスのデフォルトの再利用ポリシーがボリュームを削除することになっているため、通常はボリュームの削除がトリガーされます。回収ポリシーが保持のストレージクラスを使用して、準一時ローカルストレージを作成できます。Pod が削除されてもストレージは存続するため、この場合は別途ボリュームのクリーンアップが行われるようにする必要があります。これらの PVC は存在

しますが、それらは他の PVC と同様に使用できます。特に、それらはボリュームのクローン作成またはスナップショット作成時にデータソースとして参照できます。PVC オブジェクトは、ボリュームの現在のステータスも保持します。

関連情報

- [汎用一時ボリュームの作成](#)

6.3. セキュリティー

汎用一時ボリューム機能を有効にすると、Pod を作成できるユーザーが永続ボリューム要求 (PVC) も間接的に作成できるようになります。この機能は、これらのユーザーが PVC を直接作成するパーミッションを持たない場合でも機能します。クラスター管理者はこれを認識する必要があります。これがセキュリティーモデルに適さない場合は、汎用的な一時ボリュームを持つ Pod などのオブジェクトを拒否する容認 Webhook を使用します。

PVC に対する通常の namespace クォータがそのまま適用されるため、この新しいメカニズムを使用できる場合でも新しいメカニズムを使用して他のポリシーを回避できません。

6.4. 永続ボリューム要求の命名

自動的に作成される永続ボリューム要求 (PVC) には、Pod 名とボリューム名を組み合わせ、間にハイフン (-) を挿入した名前が付けられます。この命名規則では、異なる Pod 間および Pod と手動で作成された PVC 間で競合が生じる可能性があります。

たとえば、**pod-a** とボリューム **scratch** の組み合わせと、**pod** とボリューム **a-scratch** の組み合わせは、どちらも同じ PVC 名 **pod-a-scratch** になります。

このような競合は検出され、Pod 用に作成された場合にのみ、PVC は一時ボリュームに使用されません。このチェックは所有者の関係に基づいています。既存の PVC は上書きまたは変更されませんが、競合は解決されません。適切な PVC がないと、Pod は起動できません。



重要

同じ namespace 内で Pod とボリュームに名前を付ける際には、命名の競合が発生しないように注意してください。

6.5. 汎用一時ボリュームの作成

手順

1. **pod** オブジェクト定義を作成し、これをファイルに保存します。
2. ファイルに汎用一時ボリュームの情報を追加します。

my-example-pod-with-generic-vols.yaml

```
kind: Pod
apiVersion: v1
metadata:
  name: my-app
spec:
  containers:
```

```
- name: my-frontend
  image: busybox:1.28
  volumeMounts:
  - mountPath: "/mnt/storage"
    name: data
  command: [ "sleep", "1000000" ]
volumes:
- name: data ❶
  ephemeral:
    volumeClaimTemplate:
      metadata:
        labels:
          type: my-app-ephvol
      spec:
        accessModes: [ "ReadWriteOnce" ]
        storageClassName: "gp2-csi"
        resources:
          requests:
            storage: 1Gi
```

❶ 汎用一時ボリューム要求

第7章 動的プロビジョニング

7.1. 動的プロビジョニングについて

StorageClass リソースオブジェクトは、要求可能なストレージを記述し、分類するほか、動的にプロビジョニングされるストレージのパラメーターを要求に応じて渡すための手段を提供します。**StorageClass** オブジェクトは、さまざまなレベルのストレージとストレージへのアクセスを制御するための管理メカニズムとしても機能します。クラスター管理者 (**cluster-admin**) またはストレージ管理者 (**storage-admin**) は、ユーザーが基礎となるストレージボリュームソースに関する詳しい知識がなくても要求できる **StorageClass** オブジェクトを定義し、作成します。

Red Hat OpenShift Service on AWS 永続ボリュームフレームワークは、この機能を有効にし、管理者が永続ストレージを使用してクラスターをプロビジョニングできるようにします。フレームワークにより、ユーザーは基礎となるインフラストラクチャーの知識がなくてもこれらのリソースを要求できるようになります。

Red Hat OpenShift Service on AWS では、多くのストレージタイプが永続ボリュームとして使用できます。これらはすべて管理者によって静的にプロビジョニングされますが、一部のストレージタイプは組み込みプロバイダーとプラグイン API を使用して動的に作成できます。

7.2. 利用可能な動的プロビジョニングプラグイン

Red Hat OpenShift Service on AWS は、以下のプロビジョナープラグインを提供します。これらのプラグインには、クラスターの設定済みプロバイダーの API を使用して新しいストレージリソースを作成する動的プロビジョニングの汎用実装があります。

ストレージタイプ	プロビジョナープラグインの名前	注記
Amazon Elastic Block Store (Amazon EBS)	kubernetes.io/aws-efs	複数クラスターを複数の異なるゾーンで使用する際の動的プロビジョニングの場合、各ノードに Key=kubernetes.io/cluster/<cluster_name>,Value=<cluster_id> のタグを付けます。ここで、<cluster_name> および <cluster_id> はクラスターごとに固有の値になります。



重要

選択したプロビジョナープラグインでは、関連するクラウド、ホスト、またはサードパーティープロバイダーを、関連するドキュメントに従って設定する必要があります。

7.3. ストレージクラスの定義

現時点で、**StorageClass** オブジェクトはグローバルスコープオブジェクトであり、**cluster-admin** または **storage-admin** ユーザーによって作成される必要があります。



重要

Cluster Storage Operator は、デフォルトのストレージクラスをインストールします。このストレージクラスは Operator によって所有され、制御されます。アノテーションとラベルを定義するほかは、これを削除したり、変更したりすることはできません。異なる動作が必要な場合は、カスタムストレージクラスを定義する必要があります。

以下のセクションでは、**StorageClass** オブジェクトの基本的な定義とサポートされている各プラグインタイプの具体的な例について説明します。

7.3.1. 基本 StorageClass オブジェクト定義

以下のリソースは、ストレージクラスを設定するために使用するパラメーターおよびデフォルト値を示しています。この例では、AWS ElasticBlockStore (EBS) オブジェクト定義を使用します。

StorageClass 定義の例

```
kind: StorageClass 1
apiVersion: storage.k8s.io/v1 2
metadata:
  name: <storage-class-name> 3
  annotations: 4
    storageclass.kubernetes.io/is-default-class: 'true'
  ...
provisioner: kubernetes.io/aws-ebs 5
parameters: 6
  type: gp3
...
```

- 1** (必須) API オブジェクトタイプ。
- 2** (必須) 現在の apiVersion。
- 3** (必須) ストレージクラスの名前。
- 4** (オプション) ストレージクラスのアノテーション。
- 5** (必須) このストレージクラスに関連付けられているプロビジョナーのタイプ。
- 6** (オプション) 特定のプロビジョナーに必要なパラメーター。これはプラグインによって異なります。

7.3.2. ストレージクラスのアノテーション

ストレージクラスをクラスター全体のデフォルトとして設定するには、以下のアノテーションをストレージクラスのメタデータに追加します。

```
storageclass.kubernetes.io/is-default-class: "true"
```

以下に例を示します。

```
apiVersion: storage.k8s.io/v1
```

```
kind: StorageClass
metadata:
  annotations:
    storageclass.kubernetes.io/is-default-class: "true"
...
```

これにより、特定のストレージクラスを指定しない永続ボリューム要求 (PVC) がデフォルトのストレージクラスによって自動的にプロビジョニングされるようになります。ただし、クラスターには複数のストレージクラスを設定できますが、それらのうちの1つのみをデフォルトのストレージクラスにすることができます。



注記

ベータアノテーションの **storageclass.beta.kubernetes.io/is-default-class** は依然として使用可能ですが、今後のリリースで削除される予定です。

ストレージクラスの記述を設定するには、以下のアノテーションをストレージクラスのメタデータに追加します。

```
kubernetes.io/description: My Storage Class Description
```

以下に例を示します。

```
apiVersion: storage.k8s.io/v1
kind: StorageClass
metadata:
  annotations:
    kubernetes.io/description: My Storage Class Description
...
```

7.3.3. AWS Elastic Block Store (EBS) オブジェクト定義

aws-ebs-storageclass.yaml

```
kind: StorageClass
apiVersion: storage.k8s.io/v1
metadata:
  name: <storage-class-name> ❶
provisioner: kubernetes.io/aws-ebs
parameters:
  type: io1 ❷
  iopsPerGB: "10" ❸
  encrypted: "true" ❹
  kmsKeyId: keyvalue ❺
  fsType: ext4 ❻
```

❶ (必須) ストレージクラスの名前。永続ボリューム要求 (PVC) は、関連する永続ボリュームをプロビジョニングするためにこのストレージクラスを使用します。

❷ (必須) **io1**、**gp3**、**sc1**、**st1** から選択します。デフォルトは **gp3** です。有効な Amazon Resource Name (ARN) 値については、[AWS のドキュメント](#) を参照してください。

- 3 (オプション) `io1` ボリュームのみ。1 GiB あたり 1 秒あたりの I/O 処理数。AWS ボリュームプラグインは、この値と要求されたボリュームのサイズを乗算してボリュームの IOPS を算出します。値
- 4 (オプション) EBS ボリュームを暗号化するかどうかを示します。有効な値は `true` または `false` です。
- 5 (オプション) ボリュームを暗号化する際に使用するキーの完全な ARN。値を指定しない場合でも `encrypted` が `true` に設定されている場合は、AWS によってキーが生成されます。有効な ARN 値については、[AWS のドキュメント](#) を参照してください。
- 6 (オプション) 動的にプロビジョニングされたボリュームで作成されるファイルシステム。この値は、動的にプロビジョニングされる永続ボリュームの `fsType` フィールドにコピーされ、ボリュームの初回マウント時にファイルシステムが作成されます。デフォルト値は `ext4` です。

7.4. デフォルトストレージクラスの変更

次の手順を使用して、デフォルトのストレージクラスを変更します。

たとえば、`gp3` と `standard` の 2 つのストレージクラスがあり、デフォルトのストレージクラスを `gp3` から `standard` に変更する必要がある場合などです。

前提条件

- クラスタ管理者権限でクラスタにアクセスできる。

手順

デフォルトのストレージクラスを変更するには、以下を実行します。

1. ストレージクラスを一覧表示します。

```
$ oc get storageclass
```

出力例

NAME	TYPE
gp3 (default)	kubernetes.io/aws-efs 1
standard	kubernetes.io/aws-efs

- 1** (`default`) はデフォルトのストレージクラスを示します。

2. 目的のストレージクラスをデフォルトにします。
目的のストレージクラスについて、次のコマンドを実行して `storageclass.kubernetes.io/is-default-class` アノテーションを `true` に設定します。

```
$ oc patch storageclass standard -p '{"metadata": {"annotations": {"storageclass.kubernetes.io/is-default-class": "true"}}}'
```



注記

短期間であれば、複数のデフォルトのストレージクラスを使用できます。ただし、最終的には1つのデフォルトのストレージクラスのみが存在することを確認する必要があります。

複数のデフォルトストレージクラスが存在する場合、デフォルトストレージクラス (**pvc.spec.storageClassName = nil**) を要求するすべての永続ボリューム要求 (PVC) は、そのストレージクラスのデフォルトステータスと管理者に関係なく、最後に作成されたデフォルトストレージクラスを取得します。アラートダッシュボードで、複数のデフォルトストレージクラス **MultipleDefaultStorageClasses** があるというアラートを受け取ります。

- 古いデフォルトストレージクラスからデフォルトのストレージクラス設定を削除します。古いデフォルトのストレージクラスの場合は、次のコマンドを実行して **storageclass.kubernetes.io/is-default-class** アノテーションの値を **false** に変更します。

```
$ oc patch storageclass gp3 -p '{"metadata": {"annotations": {"storageclass.kubernetes.io/is-default-class": "false"}}}'
```

- 変更内容を確認します。

```
$ oc get storageclass
```

出力例

```
NAME                TYPE
gp3                  kubernetes.io/aws-ebs
standard (default) kubernetes.io/aws-ebs
```